

取扱説明書 IoTユニット LU1CK010

詳細版

目次

1. ごあいさつ	4
2. 本製品のご使用にあたって	4
3. 安全上のご注意	5
4. 各部の名称	
5. 基本仕様	
6. はじめに	
6.1. 「センサモード」と「モデムモード」について	
6.2. 初期設定する	
6.2.1. SIMカードを挿入する	
6.2.2. パソコン (Windows) とUSB接続する	
6.2.3. キャリア網との接続を設定する(APN設定)	
7. センサモードの使いかた	16
7.1. センサモードにする	16
7.2. 電源オンする	16
7.3. 自動でデータを送信する (定期送信)	17
7.4. 手動でデータを送信する (ワンタッチ送信)	17
7.5. 電池残量および電波強度を確認する	
7.6. 電源オフする	
8. モデムモードの使いかた	
8.1. モデムモードにする	
8.2. お客様製品とUART接続する	
8.3. お客様製品(Windows)とUSB接続する	
8.4. 電源オンする	
8.5. 電池残量を確認する	
8.6. 接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ接続)を選択する	
8.7. 無手順接続する	
8.7.1. ネットワークに接続する	
8.7.2. 電波強度を確認する	
8.7.3. ネットワークを切断する	
8.8. ダイヤルアップ接続する	
8.8.1. ネットワークに接続する 8.8.2. 電波強度を確認する	
8.8.3. ネットワークを切断する	
8.0 位署桂却を取得する	31

8.9.1. 測位:	方式を設定する	31
8.9.2. 位置	測位を開始する	32
8.9.3. 位置	測位を終了する	36
8.10. 省電力(eD	DRX)設定を行う	37
8.11. 電源オフす	る	38
9. 充電する		39
10. 強制電源オフラ	する	39
	<i>゚</i> アップデート	
12. お問い合わせ		41
	ドー覧表	
	ド詳細	
	・	
	・ンド砂硬いが7c	
	アンド詳細表	
	コマンドエコー設定 (E)	
No.002	_ , _ , _ , _ , _ , _ , _ , _ , _ , _ ,	
No.003		
No.004		
No.005 No.006		
No.000 No.007		
No.007 No.008		
	3 ATコマンド再実1」(AV) 9 ユーザ時刻設定・取得(+CCLK)	
No.019		
No.010		
No.011		
No.012		
No.014		
No.015		
No.016		
No.017		
No.018		
No.019		
No.020		
No.021		
No.022		
No.023		
No.024	4 PINコード変更(+CPWD)	67
No.025	5 APN 設定・取得(+CGDCONT)	68

No.026	認証パラメータ設定・取得(+CGAUTH)	69
No.027	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
No.028	ダイヤルアップ接続開始 (D)	71
No.029	ダイヤルアップ切断理由取得(+KDUNER)	71
No.030	無手順接続開始(+KDNP)	72
No.031	無手順接続送信タイマ/バッファ設定・取得(+KXCFGNP)	73
No.032	無手順接続自局IPアドレス取得(+KADDRNP)	73
No.033	接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ接続)設定・取得(+KCOMSET)	74
No.034		
No.035	フロー制御設定・取得(+IFC)	77
No.036	UART1 のビットレート設定・取得(+KNIPR)	
No.037	UART2のビットレート設定・取得(+IPR)	79
No.038	位置測位の開始・停止(+KLBS)	
No.039	位置測位方式の設定・取得(+KSLCM)	81
No.040	省電力(eDRX)設定・取得(+CEDRXS)	82

1. ごあいさつ

このたびは、「IoTユニット LU1CK010」(以下、「本製品」と表記します。)をお買い上げいただき、誠にありがとうございます。ご使用になる前に本書をお読みいただき、正しくご使用ください。

2. 本製品のご使用にあたって

- ・本製品をご使用になる前に、本書の「安全上のご注意」をお読みいただき、正しくご使用ください。
- ・本製品には「センサモード」と「モデムモード」の2つのモードがあります。「センサモード」では、内蔵したセンサの情報(温度/湿度/気圧/照度/地磁気/加速度/角速度/位置情報)をサーバに送信することにより、パソコン等で設置場所の情報を確認できます。「モデムモード」では、お客様製品と本製品をUART接続またはUSB接続することにより、お客様製品をインターネットに接続するためのモデムとして使用できます。センサモードとモデムモードを同時に使うことはできません。ご利用の目的に合わせてどちらかを選んでご使用ください。
- •「センサモード」で使用する場合、クラウドサービス(miotinc)への登録が必要です。
- 本製品をUSB接続する場合、microUSBケーブルが必要です。microUSBケーブルは付属していません。市販のケーブルをご使用ください。
- LTE[™]-M (LTE[™] Cat.M1) のサービスエリア内でも電波の届かない場所(地下など)では通信できません。また、電波状態の悪い場所では通信できないことがあります。
- GNSS衛星を捕捉しにくい環境(屋内など)では、位置情報の精度が悪くなる場合や、位置情報を取得できない場合があります。
- ・本製品の使用または使用不能から生ずる付随的な損害に関して、当社は一切責任を負いません。
- 不要となった本製品は、回収を行っている市区町村の指示に従って廃棄してください。
- 本製品は、国が定めた電波の人体吸収に関する技術基準(電波法関連省令:無線設備規則14条の2)の許容値を遵守するよう設計されています。本製品を身体に装着した場合のSARの最大値は0.497W/kgです。SARの値には製品ごとに個体差がありますが、いずれも許容値を満たすよう設計されています。



本製品の内蔵電池は、リチウムイオン電池です。

内蔵電池はお買い上げ時には、十分充電されていません。充電してからお使いください。また、長時間で使用にならなかったときは、で使用前に充電してください。

Li-ion 00

※本書で表す「当社」とは、以下の企業を指しています。 京セラ株式会社

3. 安全上のご注意

で使用の前に、この「安全上のご注意」をよくお読みの上、正しくお使いください。ここに示した注意事項は、お使いになる人や、他の人への危害、財産への損害を未然に防ぐための内容を記載していますので、必ずお守りください。次の表示の区分は、表示内容を守らず、誤った使用をした場合に生じる危害や損害の程度を説明しています。

企危険	この表示は、取り扱いを誤った場合、「死亡または重傷*1を負う危険が切迫して生じる可能性がある」内容です。
⚠警告	この表示は、取り扱いを誤った場合、「死亡または重傷*1を負う可能性がある」内容です。
<u></u> 注意	この表示は、取り扱いを誤った場合、「軽傷 ^{*2} または物的損害 ^{*3} が生じる可能性がある」内容です。

- ※1 重傷:失明・けが・やけど(高温・低温)・感電・骨折・中毒などで後遺症が残るもの、および治療に入院・長期の通院を要するものを指します。
- ※2 軽傷:治療に入院や長期の通院を要さない、けが・やけど(高温・低温)・感電などを指します。
- ※3 物的損害:家屋・家財および家畜・ペットなどにかかわる拡大損害を指します。

■禁止強制の絵表示の説明

禁止	禁止(してはいけないこと)を示す記号です。	水濡れ禁止	水がかかる場所で使用したり、水に濡らしたりしてはいけ ないことを示す記号です。
分解禁止	分解してはいけないことを示す記号です。	Q 指示	指示に基づく行為の強制(必ず実行していただくこと)を示す記号です。

7 9 7 9 7 9 7 9	
	
禁止	高温になる場所や熱のこもりやすい場所(火のそば、暖房器具のそば、こたつや布団の中、直射日光の当たる場所、炎天下の車内など)で使用、保管、放置しないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
禁止	電子レンジ、IH 調理器などの加熱調理器、圧力釜などの高圧容器に入れたり、近くに置いたりしないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
禁止	砂や土、泥を掛けたり、直に置いたりしないでください。また、砂などが付着した手で触れないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
禁止	水などの液体(飲料水、汗、海水、ペットの尿など)で濡れた状態では、充電しないでください。また、風呂場などの水に触れる場所では、充電しないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
禁止	本製品に強い圧力を加えたり、折損させたりしないでください。 特に衣類のポケットに入れて持ち運ぶ場合は、ぶつけたり、物に挟んだりしないでください。 電池の破損により、火災、やけど、けがなどの原因となります。 ※ご注意いただきたい例 ・ズボンやスカートのポケットに入れた状態で座ったり、しゃがんだりする ・上着のポケットに入れた状態で、扉や自動車のドアに挟む ・ソファやベッド、布団など柔らかい物の上や、床の上で踏みつける
分解禁止	分解、改造をしないでください 。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
禁止	本製品の内蔵電池を取り外そうとしないでください。 火災、やけどなどの原因とります。
水濡れ禁止	水などの液体(飲料水、汗、海水、ペットの尿など)で濡らさないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
水濡れ禁止	UARTコネクタやmicroUSBコネクタに水などの液体(飲料水、汗、海水、ペットの尿など)を入れないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。
Q	火の中に投入したり、熱を加えたりしないでください 。 火災、やけど、けがなどの原因となります。

企危険



鋭利なもの(釘など)を刺したり、硬いもの(ハンマーなど)で叩いたり、踏みつけたりするなど過度な力を加えないでください。 火災、やけど、けがなどの原因となります。

指示					
禁止	落下させる、踏みつける、投げつけるなど強い力や衝撃、振動を与えないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。				
禁止	UARTコネクタやmicroUSBコネクタに導電性異物(金属片、鉛筆の芯など)を接触させたり、ほこりが内部に入ったりしないようにしてください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。				
禁止	使用中や充電中に、布団などで覆ったり、包んだりしないでください。 火災、やけど、けがなどの原因となります。				
指示	高精度な制御や微弱な信号を取り扱う電子機器の近くでは、電源を切ってください。 電波により電子機器が誤動作するなどの悪影響を及ぼす原因となります。 ※ご注意いただきたい電子機器の例 補聴器、植込み型心臓ペースメーカおよび植込み型除細動器、その他の医用電気機器、その他の自動制御機器など。植込み型心臓ペースメーカおよび植込み型除細動器、その他の医用電気機器をご使用になる方は、各医用電気機器メーカもしくは販売業者に電波による影響についてご確認ください。				
Q 指示	使用中、充電中、保管中に、異臭、異音、発煙、発熱、変色、変形などの異常がみられた場合は次の作業を行ってください。 ・本製品の電源を切る。 上記の作業を行わないと、火災、やけど、けが、感電などの原因となります。				
禁止	SIMカードスロットに水などの液体(飲料水、汗、海水、ペットの尿など)や金属片、燃えやすいものなどの異物を入れないでください。 また、SIMカードの挿入場所や向きを間違えないでください。 火災、やけど、けが、感電などの原因となります。				
¶ 指示	航空機へのご搭乗にあたり、本製品の電源を切ってください。 航空機内での使用については制限があるため、各航空会社の指示に従ってください。 電波により航空機の電子機器に悪影響を及ぼす原因となります。				
Q 指示	病院での使用については、各医療機関の指示に従ってください。 使用を禁止されている場所では、本製品の電源を切ってください。 電波により電子機器や医用電気機器に悪影響を及ぼす原因となります。				
1 指示	航空機へのご搭乗にあたり、本製品を接続しているパソコンの電源を切るか、本製品をパソコンから取り外してください。航空機内での使用については制限があるため、各航空会社の指示に従ってください。 電波により航空機の電子機器に悪影響を及ぼす原因となります。				
Q 指示	医用電気機器などを装着している場合は、医用電気機器メーカもしくは販売業者に、電波による影響についてご確認の上ご使用ください。 電波により医用電気機器などに悪影響を及ぼす原因となります。				
¶ 指示	内蔵電池が漏液したり、異臭がしたりするときは、直ちに使用をやめて火気から遠ざけてください。 漏液した液体に引火し、発火、破裂などの原因となります。				
Q 指示	ペットなどが本製品に噛みつかないようご注意ください。 内蔵電池の発火、破裂、発熱、漏液により、火災、やけど、けがなどの原因となります。				
Q 指示	植込み型心臓ペースメーカおよび植込み型除細動器などの医用電気機器を装着されている場合は、装着部から本製品を15cm以上離して携行および使用してください。 電波により医用電気機器の作動に悪影響を及ぼす原因となります。				
Q 指示	自宅療養などにより医療機関の外で、植込み型心臓ペースメーカおよび植込み型除細動器以外の医用電気機器を使用される場合には、電波による影響について個別に医用電気機器メーカなどにご確認ください。 電波により医用電気機器の作動に悪影響を及ぼす原因となります。				
0	身動きが自由に取れないなど、周囲の方と15cm未満に近づくおそれがある場合には、事前に電源を切ってください。				

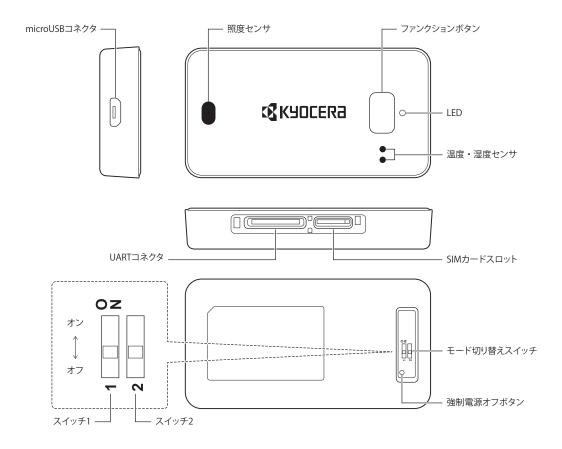
6

り医用電気機器の作動に悪影響を及ぼす原因となります。

付近に植込み型心臓ペースメーカおよび植込み型除細動器などの医用電気機器を装着している方がいる可能性があります。電波によ

⚠注意		
禁止	破損したまま使用しないでください 。 火災、やけど、けがなどの原因となります。	
禁止	湿気やほこりの多い場所や高温になる場所での使用、保管はしないでください。 火災、やけどなどの原因となります。	
禁止	子供が使用する場合は、保護者が取り扱いの方法を教え、誤った使いかたをさせないでください。 けがなどの原因となります。	
禁止	乳幼児の手の届く場所に置かないでください 。 誤飲、けがなどの原因となります。	
禁止	一般のゴミと一緒に捨てないでください。 火災、やけど、けがなどの原因となります。また、環境破壊の原因となります。不要となった本製品は、回収を行っている市区町村 の指示に従って廃棄してください。	
禁止	内蔵電池内部の物質が漏れた場合は、顔や手などの皮膚や衣類などにつけないでください。 目や皮膚への傷害などを起こす原因となります。 内部の物質などが目や口に入った場合や、皮膚や衣類に付着した場合は、すぐにきれいな水で洗い流してください。 また、目や口に入った場合は、洗浄後直ちに医師の診療を受けてください。	
¶ 指示	SIMカードを取り扱う際は指などの体の一部を傷つけないよう、切断面にご注意ください。 切断面が鋭利になっている場合があり、けがなどの原因となります。	

4. 各部の名称



ご注意

• UARTコネクタには日本圧着端子製造株式会社の「SM16B-SURS-TF(LF)(SN)」を使用しています。接続先には同メーカのハウ ジング「SUHR-16V-S-B」およびコネクタピン「SSUH-003T-P0.15」をご使用ください。

モード切り替えスイッチは、使いかたに応じてスイッチ1(UART接続/USB接続)およびスイッチ2(センサモード/モデムモード)を切り替えてご使用ください。

	スイッチ1	スイッチ2
オン	USB接続	モデムモード
オフ	UART接続	センサモード

- モード切り替え後は一度電源オフし、再度電源オン(再起動)してください。
- 本取扱説明書ではモード切り替えスイッチの向きは商品の向き(ラベルの向き)と上下逆向きに記載しています。

5. 基本仕様

項目	仕様	備考	
モデル番号	LU1CK010		
内蔵モジュール	LM1CK011		
通信方式	LTE [™] -M(LTE [™] Cat.M1)		
送受信特性	3GPP TS36.101 準拠	アンテナ内蔵	
最大通信速度 (データ)	上り 375kbps、下り 300kbps (半二重通信)		
LTE対応バンド	B26		
衛星測位システム	GPS、GLONASS		
サイズ	約70×37×11mm		
重量	約39g		
電池	リチウムイオン電池(定格電圧:3.7V、公称容量750mAh)		
温度センサ性能	測定範囲: -10 ~ +60℃ 測定精度: ±2.0℃ (Typ) @ 0-60℃ (Battery動作時) ±3.5℃ (Typ) @ 0-60 ℃ (USB接続時) ※充電中は端末内の温度上昇の影響を受けるため対象外となります。	設置する環境や使用条件により測定精度は変化することがあります。	
湿度センサ性能	測定範囲:0 ~ 100%RH 測定精度:±3.5%RH (Typ) @ 25℃, 20-80%RH (Battery動作時) ±16%RH(Typ) @ 25℃, 20-80%RH(USB接続時) ※充電中は端末内の温度上昇の影響を受けるため対象外となります。		
照度センサ性能	測定範囲:0~10000lx 測定精度:±5%(Typ)(入射角に依存します)		
地磁気センサ性能	測定範囲:± 2400uT 測定精度:非線形性± 48uT @ ± 1200uT		
加速度センサ性能	測定範囲:±8000mg 測定精度:オフセット±40mg(Typ)		
角速度センサ性能	測定範囲:±2000dps 測定精度:オフセット±3dps(Typ)		
気圧センサ性能	測定範囲:300 ~ 1100hPa 測定精度:絶対精度± 1hPa(Typ)@1000hPa		

本製品は以下の使用条件でご使用ください。

1. 定格範囲

UART、USBは下記の定格範囲でご使用ください。

項目	最小値	最大値	備考
UART	-0.5V	4.0V	
USB	-0.3V (-0.3V)*	3.56V (5.5V)*	

^{*} 括弧はUSB-VBUSの値です。

2. 電気的特性

本製品の外部インタフェースの電気的特性は以下のとおりです。

	項目	最小値	最大値	備考
UART 端子	Highレベル出力電圧 (VIH)	2.4V	_	IOH=0.5mA
	Lowレベル出力電圧(VIL)	_	0.4V	IOL=1.5mA
	Highレベル入力電圧 (VIH)	2.0V	3.6V	
	Lowレベル入力電圧(VIL)	-0.3V	0.8V	
USB端子	High電圧 (VIH)	2.0V		USB2.0 (Full Speed) に対応しています。
	Low電圧(VIL)	_	0.8V	

3. 動作範囲

本製品は以下の動作範囲でご使用ください。

項目	最小值	最大値	備考
動作温度	-10℃	60℃	
動作湿度	25%	85%	結露しないようご注意ください。
VBUS電圧	4.75V	5.25V	充電は5~35℃で行ってください。 USB VBUSには、出力定格5V、1A以上で、過電流保護機能付きの電源をご使用ください。 充電器は"au 共通ACアダプタ03"で動作確認済みです。それ以外の充電器をご使用になる場合は、お客様にて十分ご確認のうえご使用ください。

4. 保存温度・保存湿度

本製品は以下の保存温度・保存湿度で輸送および保存してください。保存温度・保存湿度を超えた場合、故障する可能性があります。

項目	最小値	最大値	備考
保存温度	-20℃	60°C	
保存湿度	25%	85%	

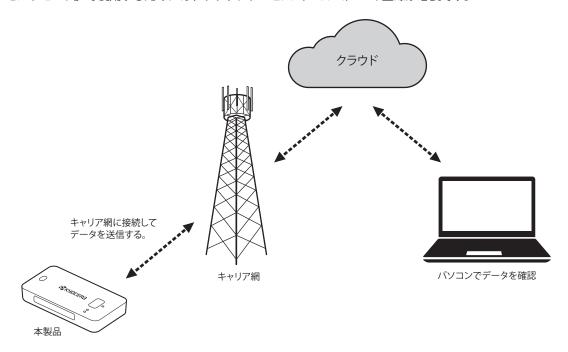
6. はじめに

6.1. 「センサモード」と「モデムモード」について

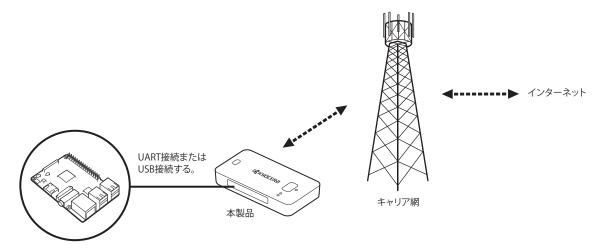
本製品には「センサモード」と「モデムモード」の2つのモードがあります。センサモードとモデムモードを同時に使うことはできません。ご利用の目的に合わせてどちらかを選んでご使用ください。

「センサモード」では、内蔵したセンサの情報(温度/湿度/気圧/照度/地磁気/加速度/角速度/位置情報)をサーバに送信することにより、パソコン等で設置場所の情報を確認できます。

本製品を「センサモード」で使用するためには、クラウドサービス(miotinc)への登録が必要です。



「モデムモード」では、お客様製品と本製品をUART接続またはUSB接続することにより、お客様製品をインターネットに接続するためのモデムとして使用できます。

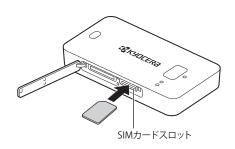


6.2. 初期設定する

6.2.1. SIMカードを挿入する

① SIMカードを挿入する

SIMカードを挿入してください。SIMカードにはau ICカード(SIMカード)をで使用ください。

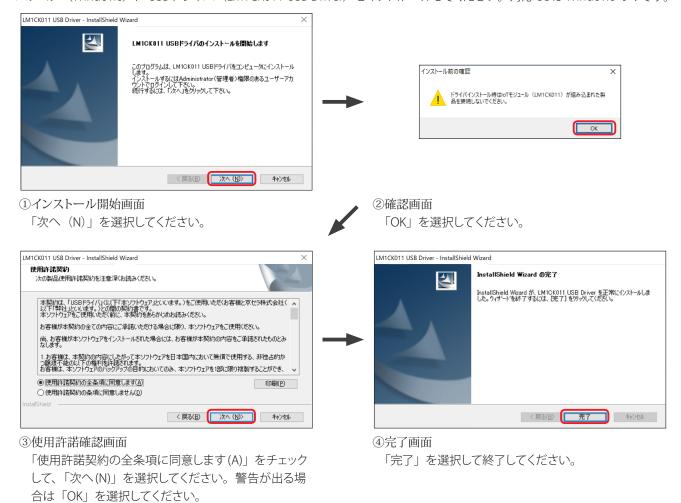


- SIMカードの抜き差しは電源オフの状態で行ってください。
- SIMカードの向きに注意してください。
- SIMカードを抜くと、キャリア網との通信ができなくなります。

6.2.2. パソコン (Windows) とUSB接続する

① USBドライバをインストールする

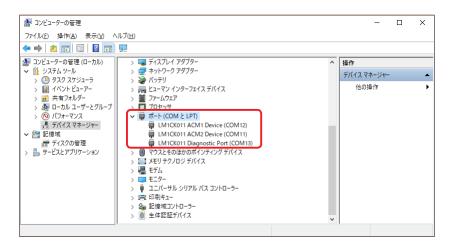
パソコン (Windows) にUSBドライバ (LM1CK011 USB Driver) をインストールしてください。対応OSはWindowsのみです。



- 画面の内容および表示順はWindowsのバージョンによって実際と異なる場合があります。
- Windows は以下のバージョンに対応しています。その他のバージョンでは正しく動作しない可能性があります。 Windows7 32 ビット版、Windows7 64 ビット版、Windows10 32 ビット版、Windows10 64 ビット版

② USB接続する

microUSBケーブルでパソコンと本製品を接続し、電源オンしてください。デバイスマネージャーで本製品が認識されていることを確認してください。



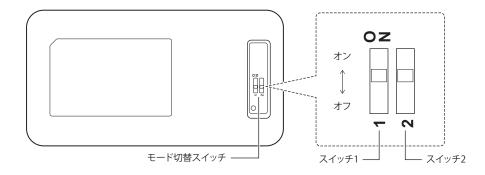
ご注意

- microUSBケーブルは付属していません。市販のケーブルをご使用ください。
- 「LM1CK011 Diagnostic Port」は保守用のポートです。

6.2.3. キャリア網との接続を設定する(APN設定)

① モード切り替えスイッチを切り替える

モード切り替えスイッチのスイッチ1およびスイッチ2をオンにしてください。その後、一度電源オフし、再度電源オン(再起動)してください。



- キャリア網との接続(APN設定)はスイッチ2がオフ(センサモード)では設定できません。スイッチ1はオン(USB接続) またはオフ(UART接続)のどちらでも使用できます。本章ではパソコンとUSB接続する想定でスイッチ1はオン(USB 接続)に設定しています。
- 本取扱説明書ではモード切り替えスイッチの向きはラベルの向きと逆に記載しています。

② ATコマンド (+CGDCONT) を実行する

ATコマンド (+CGDCONT) でAPNを設定してください。

AT+CGDCONT=1, "IPV4V6", "<APN>"

プロファイル1(キャリア網接続用)にAPN を設定する。

OK

AT+CGDCONT=2, "IPV4V6", "<APN>"

プロファイル2(無手順接続用/ダイヤルアップ接続用)にAPNを設定する。

ご注意

OK

- ATコマンド (+CGDCONT) は、「LM1CK011 ACM2 Device」に入力してください。
- IPV4をご利用のお客様は"IPV4V6"を"IPV4"と設定してください。

③ ATコマンド(+CGAUTH)を実行する

ユーザIDおよびパスワードをお持ちのお客様は、ATコマンド(+CGAUTH)でユーザIDおよびパスワードを設定してください。 <auth_prot> には認証プロトコル種別を設定してください。ユーザIDおよびパスワードをお持ちでないお客様は、本手順は不要です。

AT+CGAUTH=1,<auth_prot>, "<UserID>", "<Password>" ユーザIDおよびパスワードを設定する。 OK

ご注意

- ATコマンド (+CGAUTH) は、「LM1CK011 ACM2 Device」に入力してください。
- 認証プロトコル種別は0~3 (0:認証なし(初期値)、1: PAP、2: CHAP、3: CHAP or PAP)を設定してください。

⑤ ATコマンド(+CFUN=6)を実行する

ATコマンド(+CFUN=6)で再起動してください。

AT+CFUN=6 OK +KPSMR: 1,,,1116000,16 +rリア網から自動的に送られるデータです。 +KEDRXR: 4,,

ご注意

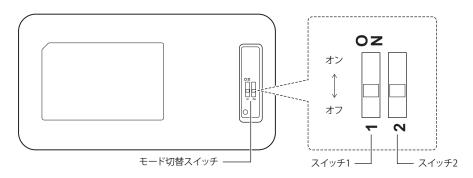
• ATコマンド (+CFUN) は、「LM1CK011 ACM2 Device」に入力してください。

7. センサモードの使いかた

7.1. センサモードにする

① モード切り替えスイッチを切り替える

センサモードにする場合、モード切り替えスイッチのスイッチ1およびスイッチ2をオフにしてください。モード切り替え後は一度電源オフし、再度電源オン(再起動)してください。



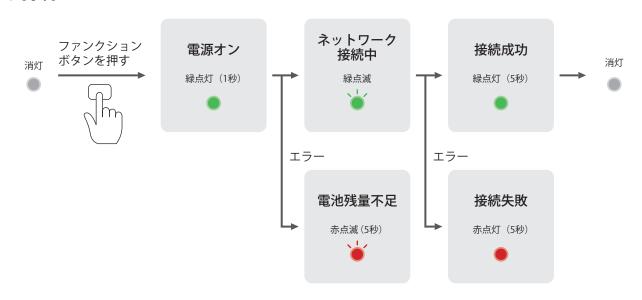
ご注意

• 本取扱説明書ではモード切り替えスイッチの向きはラベルの向きと逆に記載しています。

7.2. 電源オンする

① ファンクションボタンを長押しする

ファンクションボタンを長押し(2秒)すると、LEDが緑点灯(1秒)し電源オンします。電池残量が不足している場合、LEDが赤点滅し電源オフします。電源オンすると、本製品は自動的にネットワーク接続を開始し、LEDが緑点滅します。ネットワーク接続に成功すると、LEDが緑点灯(5秒)し、消灯します。ネットワーク接続に失敗した場合、LEDが赤点滅(5秒)し電源オフします。



ご注意

・電源オンの緑点灯(1秒)中、強制電源オフボタンを押さないでください。故障の原因となります。

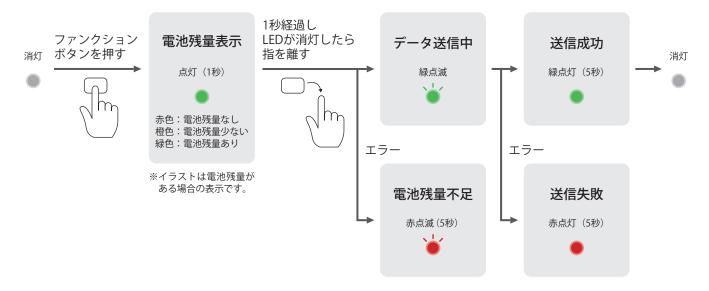
7.3. 自動でデータを送信する(定期送信)

電源オンすると本製品は設定に従い、センサデータをクラウドサービス(miotinc)に送信します。定期送信時は電力消費を抑えるためLED表示は行いません。

7.4. 手動でデータを送信する(ワンタッチ送信)

① ファンクションボタンを長押しする(LED 消灯後に指を離す)

電源オンのとき、ファンクションボタンを長押し(2秒)すると「電池残量」を表示します。その後、LEDが消灯したことを確認してから指を離してください。すると、センサデータ(温度/湿度/気圧/照度/地磁気/加速度/角速度/位置情報)の送信を開始します(ワンタッチ送信)。なお、指を離さずに5秒以上押し続けた場合、電源オフします(「7.6. 電源オフする」参照)。データ送信中はLEDが緑点滅し、データの送信に成功するとLEDは消灯します。電波環境によってはデータ送信に時間がかかる場合があります。なお、電池残量が不足している場合、赤点滅(5秒)しデータ送信できないことをお知らせします。キャリア網との接続に失敗した場合、赤点灯(5秒)しデータ送信に失敗したことをお知らせします。データ送信中にファンクションボタンを長押し(2秒以上)すると、データ送信を中断できます。

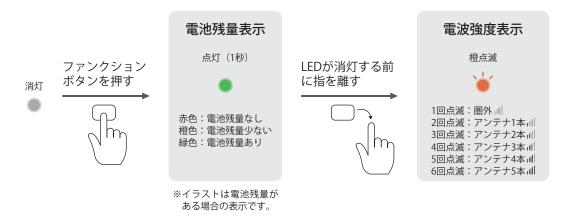


7.5. 電池残量および電波強度を確認する

① ファンクションボタンを長押しする(LED 消灯前に指を離す)

電源オンのとき、ファンクションボタンを長押し(2秒)すると「電池残量」を表示します。その後、LEDが消灯する前にファンクションボタンから指を離すと、「電波強度」を橙点滅でお知らせします。LED消灯後に指を離した場合、ワンタッチ送信を行います(「7.4. 手動でデータを送信する(ワンタッチ送信)」参照)。

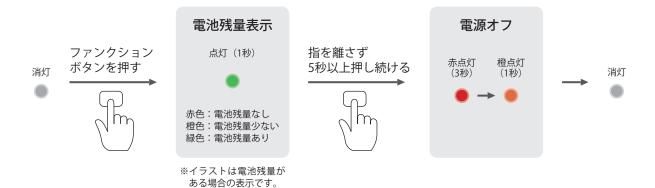
※電池残量表示が終了してから電波強度表示が開始するまで時間がかかる場合があります。



7.6. 電源オフする

① ファンクションボタンを長押し(5秒以上)する

ファンクションボタンを長押し(5秒以上)してください。電池残量表示後、LED が赤点灯(3秒)した後、橙点灯(1秒)し電源オフします。



ご注意

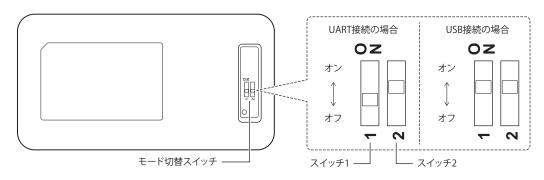
・電波強度確認中およびデータ送信中はファンクションボタンによる電源オフはできません。

8. モデムモードの使いかた

8.1. モデムモードにする

① モード切り替えスイッチを切り替える

モード切り替えスイッチのスイッチ2をオンにしてください。UART接続する場合、スイッチ1をオフにしてください。USB接続する場合、スイッチ1をオンにしてください。モード切り替え後は一度電源オフし、再度電源オン(再起動)してください。



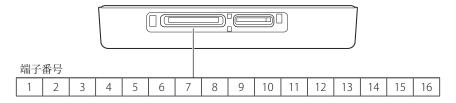
ご注意

・本取扱説明書ではモード切り替えスイッチの向きはラベルの向きと逆に記載しています。

8.2. お客様製品とUART接続する

① UART接続する

お客様製品と本製品をUART接続する場合、UARTコネクタとお客様製品を接続してください。 端子配列(端子番号)は以下のとおりです。



本製品とお客様製品を以下のように接続してください。

	本製品	お客様製品
端子番号	端子名	端子名
1	(保守用)	
2	EXT_UART1_TX	EXT_UART1_TX
3	EXT_URT1_RX	EXT_UART1_RX
4	EXT_UART1_CTS	EXT_UART1_CTS
5	EXT_UART1_RTS	EXT_UART1_RTS
6	EXT_UART1_DTR	EXT_UART1_DTR
7	EXT_UART1_DSR	EXT_UART1_DSR
8	EXT_UART1_DCD	EXT_UART1_DCD
9	EXT_UART2_TX	EXT_UART2_TX
10	EXT_UART2_RX	EXT_UART2_RX
11	(保守用)	
12	(保守用)	
13	(保守用)	
14	(保守用)	
15	GND	GND
16	GND	GND

ご注意

- 本製品のUARTコネクタには日本圧着端子製造株式会社の「SM16B-SURS-TF(LF)(SN)」を使用しています。接続先には同メーカのハウジング「SUHR-16V-S-B」およびコネクタピン「SSUH-003T-P0.15」をご使用ください。
- UARTコネクタを取り扱う場合は、帯電防止マットやアースバンドを使用し、静電気が発生しないように注意してください。 静電気が発生すると本製品が故障する可能性があります。

制御端子の詳細は以下のとおりです。

端子番号	端子名	説明	入力/出力
1	(保守用)	保守用端子です。使用しないでください。	
2	EXT_UART1_TX	UART1 の信号出力端子です。	出力
3	EXT_UART1_RX	UART1の信号入力端子です。	入力
4	EXT_UART1_CTS*1	お客様製品から本製品へのデータ通信(上り通信)のフロー制御に使用します。データ受信できる状態になった場合、オン(Low)にしてください。データ受信できない状態の場合、オフ(High)にしてください。	入力
5	EXT_UART1_RTS*1*2	本製品からお客様製品へのデータ通信(下り通信)のフロー制御に使用します。UART1がデータ通信できる状態の場合、オン(Low)になります。データ通信できない状態の場合、オフ(High)になります。オフ(High)の場合、本製品へのデータ送信を行わないでください。	出力
6	EXT_UART1_DTR	本製品が通信できる状態の場合、オン(Low)になります。通信できない状態の場合、オフ(High)になります。	出力
7	EXT_UART1_DSR	お客様製品が通信できる状態の場合、オン(Low)にしてください。通信できない状態の場合、オフ(High)にしてください。	入力
8	EXT_UART1_DCD	本製品がキャリア網に接続されている場合、オン(Low)になります。接続されていない場合、オフ(High)になります。	出力
9	EXT_UART2_TX	UART2の信号出力端子です。	出力
10	EXT_UART2_RX	UART2の信号入力端子です。	入力
11	(保守用)	保守用端子です。使用しないでください。	
12	(保守用)	保守用端子です。使用しないでください。	
13	(保守用)	保守用端子です。使用しないでください。	
14	(保守用)	保守用端子です。使用しないでください。	
15	GND	グランド端子です。	
16	GND	グランド端子です。	

- *1 フロー制御をオフに設定した場合、RTS・CTSによるフロー制御はできません。
- *2 本製品からお客様製品へデータ送信中にRTSをオフ(High)にした場合、データ送信は継続します。RTSをオフ(High)にした後も、ある程度のデータは受信するようにしてください。ビットレートの設定が9,600bpsの場合、1 \sim 4bytes、1,500,000bpsの場合、80 \sim 150bytes 程度受信することを推奨します。

② 各種設定を行う

UART1 および UART2 は以下のように設定してください。

項目	UART1	UART2
データ長	8bit	8bit
パリティ	なし	なし
スタートビット	1bit	1bit
ストップビット	1bit	1bit
フロー制御*1	RTS・CTSによるハードフロー制御(初期値)	
ビットレート*2	9,600bps(初期値)/115,200bps/230,400bps /460,800bps/1,500,000 bps	9,600bps(初期値)/115,200bps /230,400bps /460,800bps /1,500,000 bps

- *1 フロー制御はATコマンド(+IFC)で設定できます。
- *2 ビットレートはATコマンド (+KNIPR、+IPR) で設定できます。

省電力設定(RxBreak)

省電力設定(RxBreak)はお客様製品と本製品のデータ送受信を遮断することにより、省電力で動作させる機能です。お客様製品と本製品のデータ送受信が不要なとき、有効にしてください。

省電力設定(RxBreak)は、UART1_TXおよびUART2_TXをオフ(Low)にすると、有効になります。UART1_TXおよびUART2_TXをオン(High)にすると、無効になります。

省電力設定(RxBreak)が有効のとき、本製品からお客様製品へ送信されるデータは破棄します。データ通信を行う場合、省電力設定(RxBreak)は無効に設定してください。なお、本製品購入時、省電力設定(RxBreak)は無効に設定されています。

8.3. お客様製品 (Windows) とUSB接続する

① USBドライバをインストールする

お客様製品(Windows)と本製品をUSB接続する場合、お客様製品(Windows)にUSBドライバ(LM1CK011 USB Driver)をインストールしてください。対応OSはWindowsのみです。

② USB接続する

microUSBケーブルでお客様製品(Windows)と本製品を接続してください。

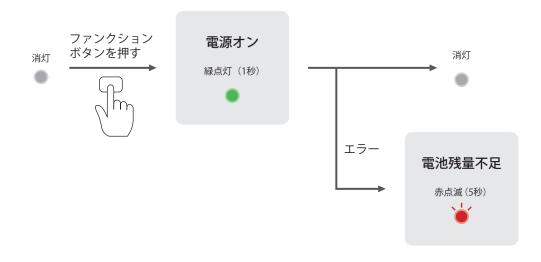
ご注意

• microUSBケーブルは付属していません。市販のケーブルをご使用ください。

8.4. 電源オンする

① ファンクションボタンを長押しする

ファンクションボタンを長押し(2秒)すると、LEDが緑点灯(1秒)し電源オンします。電池残量が不足している場合、LEDが 赤点滅(5秒)し電源オフします。本製品は電源オンすると自動的にキャリア網との電波送受信を開始します。



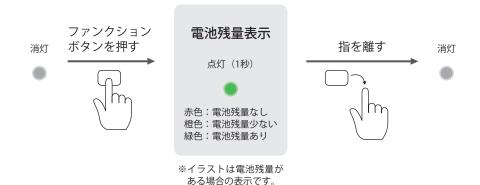
ご注意

・ 電源オンの緑点灯 (1秒) 中、強制電源オフボタンを押さないでください。故障の原因となります。

8.5. 電池残量を確認する

① ファンクションボタンを押す

電源オンのとき、ファンクションボタンを押すと電池残量を表示します。



8.6. 接続方法 (無手順接続/ダイヤルアップ接続) を選択する

① ATコマンド(+KCOMSET)を実行する

ATコマンド(+KCOMSET)で、ネットワークへの接続方式(無手順接続/ダイヤルアップ接続)を設定してください。

接続方法	説明			
無手順接続	後位機器に無手順通信*¹を行うための通信伝送経路(TCP/UDP/SSL)を提供します。ただし、SSLを使用して無手順接続する場合は、本製品にSSL証明書を設定してください。	0 (初期値)		
ダイヤルアップ接続	ヤルアップ接続 後位機器にダイヤルアップ通信*2を行うための通信伝送経路を提供します。通信プロトコルは、接続先に応じてお客様製品に設定してください。			

- *1 無手順通信は特定のプロトコル規定を持たない通信方式です。
- *2 ダイヤルアップ通信は特定のアクセスポイントにダイヤルすることでインターネットに接続する通信方式です。
- *3 本製品の工場出荷時には無手順接続に設定されています。

AT+KCOMSET=0 無手順接続の場合「0」、ダイヤルアップ接続の場合「1」を設定する。 OK

ご注意

• ATコマンド(+KCOMSET)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入力してください。

② ATコマンド(+CFUN=6)を実行する

ATコマンド(+CFUN=6)を実行して再起動してください。

AT+CFUN=6 再起動して設定を有効にする。 OK +KPSMR: 1,,,1116000,16 +ボリア網から自動的に送られるデータです。 無視してください。

ご注意

• ATコマンド(+CFUN)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入 力してください。

プロトコルスタック 本製品は無手順接続、ダイヤルアップ接続において、それぞれ以下のプロトコルスタックをサポートしています。 <無手順接続のプロトコルスタック> Application Application SSL SSL TCP/UDP TCP/UDP UART UART IP/ICMP IP/ICMP IP/ICMP LTE LTE キャリア網 サーバ お客様製品 本製品 <ダイヤルアップ接続のプロトコルスタック> Application Application SSL SSL TCP/UDP TCP/UDP IP/ICMP IP/ICMP IP/ICMP PPP/UART LTE PPP/UART LTE 本製品 サーバ お客様製品 キャリア網

8.7. 無手順接続する

8.7.1. ネットワークに接続する

① DSRをオンにする

DSR (EXT_UART1_DSR) をオン (Low) にしてください。

② ATコマンド (+CFUN=0) およびATコマンド (+KLBS=0) を実行する

ATコマンド(+CFUN=0)で電波送受信を停止してください。また、ATコマンド(KLBS=0)で位置測位を停止してください。

AT+CFUN=0 電波送受信を停止する。

OK

AT+KLBS=0 位置測位を停止する。

OK

ご注意

• ATコマンド (+CFUN、+KLBS) は、PORT2 (UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入力してください。

③ ATコマンド(+KSETSSL)のコマンドフローを実行する

ATコマンド(+KSETSSL)で、本製品にクライアント証明書、CA証明書、PSKテーブルを格納してください。

ご注意

お客様自身で新しい証明書を格納すると、もともと本製品に格納されていた証明書が上書き されるため、センサモードで使用できなくなります。ご注意ください。 クライアント証明書は以下の手順で格納してください。例として、250バイトのSSL証明書、200バイトの秘密鍵、パスフレーズ「1234abcd」を格納する場合の手順を示します。

① クライアント証明書本体を転送する。

証明書のサイズが 100 バイトを超える場合、データを 100 バイトずつのセグメントに分割して転送します。「AT+KSETSSL=」の後に、command 1、type 1、cert_num 1、size 250、seg_num 1、bytedata 0AF325…(1つ目のセグメント)の順でパラメータを設定します。2つ目以降のデータは、seg_numを 1 ずつインクリメント(変数の値を 1 増やす)して設定します。終端データが 100 バイト未満(例では 50 バイト)の場合、任意の 16 進数で埋めてください(例では FFで埋めています)。

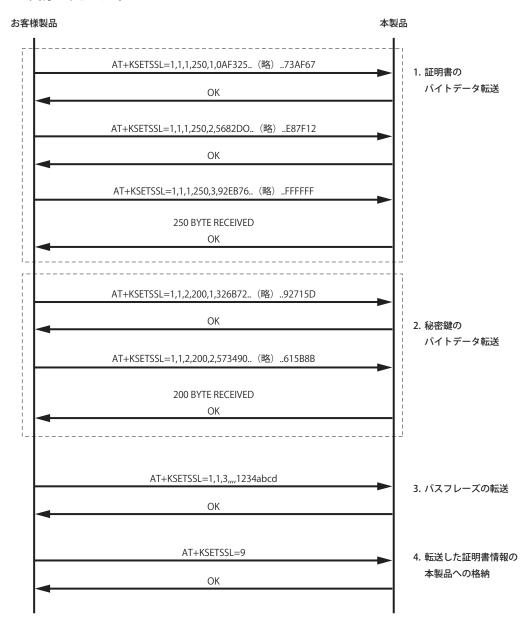
② 秘密鍵を転送する。

秘密鍵は、cert_numを2に設定します。他のパラメータはクライアント証明書本体と同様です。秘密鍵の転送は省略できます。

③ パスフレーズを転送する。

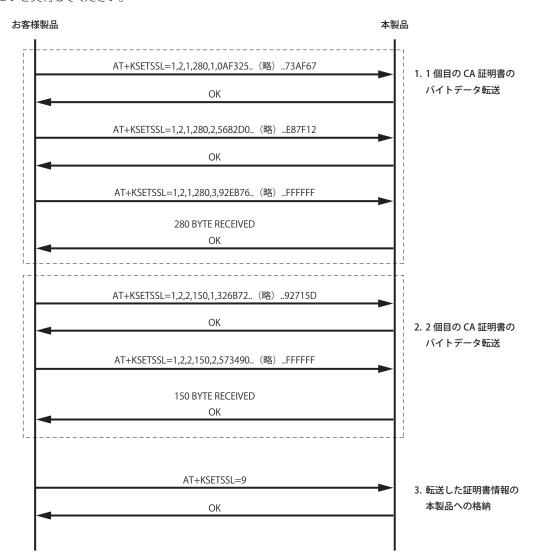
パスフレーズは、cert_numを3に設定します。size、segnum、bytedataは省略し、最後のパラメータのpass(1234abcd)を設定します。パスフレーズの転送は省略できます。

④ 転送データを本製品に格納する。 command 9 を実行してください。



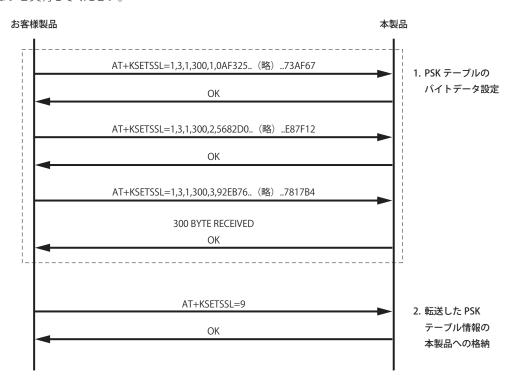
CA証明書は以下の手順で格納してください。例として、280バイトと150バイトの2つのCA証明書を格納する場合の手順を示します。

- ① CA証明書(1つ目)を転送する
 - クライアント証明書と同様に、証明書のデータを100バイトずつのセグメントに分割して転送します。ただし、クライアント証明書の場合とは、typeの指定が異なることにご注意ください。「AT+KSETSSL=」の後に、command 1、type 2、cert_num 1、size 280、seg_num 1、bytedata 73AF67…(1つ目のセグメント)の順でパラメータを指定します。
- ② CA証明書(2つ目)を転送する
 - 1つ目のCA証明書の転送後、2つ目のCA証明書を転送します。2つ目のCA証明書は、cert_numを2にします。3つ以上のCA証明書を転送する際は、cert_numを1ずつインクリメント(変数の値を1増やす)してください。その他のパラメータは、1つ目のCA証明書と同様です。
- ③ 転送データを本製品に格納する。 command 9 を実行してください。



PSKテーブルは以下の手順で格納してください。例として、300バイトのPSKテーブルを格納する場合の手順を示します。

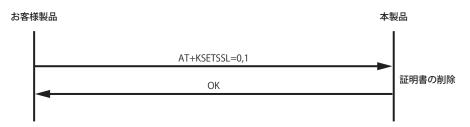
- ① PSKテーブルを転送する
 - PSKテーブルのデータを100バイトずつのセグメントに分割し、「AT+KSETSSL=」の後に、command 1、type 3、cert_num 1、size 300、seg_num 1、bytedata 0AF325…(1つ目のセグメント)の順でパラメータを指定します。クライアント証明書、CA 証明書とは、typeの指定が異なることにご注意ください。PSKテーブルを複数転送することはできません。cert_numは1固定です。
- ② 転送データを本製品に格納する。 command 9 を実行してください。



証明書の削除は以下の手順で行ってください。例として、クライアント証明書を削除する場合の手順を示します。

① 証明書を削除する

「AT+KSETSSL=」の後に、command 0、type 1 の順で、パラメータを指定します。type を変更することで、CA 証明書、PSK テーブルの削除が可能です。command 0 は即時実行されますので、command 9 の実行は不要です。



なお、ATコマンド(+KSETSSL)の実行結果がエラーの場合、以下のリザルトを出力します。

テキストリザルト	番号リザルト	説明	リザルト種別
+KSSL ERROR: <err></err>		証明書格納関連のエラーを示すリザルト。 <err>:エラーの内容が表示されます。*1</err>	最終リザルト

*1 +KSSL ERROR: <err>の <err>には以下の番号が入ります。

番号	エラー内容
0	ATコマンド(+KSETSSL)の実行に失敗した。
1	ATコマンド(+KSETSSL)の以外のATコマンドの割り込みによって、証明書の転送が中断され、再開できないタイミングで転送を再開した。
2	電波送受信停止状態になっていない。あるいは、GNSS測位停止状態になっていない。
3	<command/> に0、1、9以外を指定した。
4	<command/> に対応するパラメータに過不足がある。
5	<type>に1~3以外を指定した。あるいは、証明書の転送の途中で<type>の値を変更した。</type></type>
6	<size>に0、あるいは5117以上を設定した。あるいは、証明書の転送の途中で<size>を変更した。</size></size>
7	
8	<pass>に0文字、あるいは半角201文字以上の文字を設定した。</pass>
9	ATコマンド(+KSETSSL)の証明書の格納手順通りに入力されなかった。 ※ <cert_num>や<seg_num>の指定順が異なる場合も本エラーを表示します。</seg_num></cert_num>

ご注意

- ATコマンド(+KSETSSL)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に 入力してください。
- ATコマンド(+KSETSSL)は、電波送受信および位置測位が停止した状態で実行してください。
- 証明書のコマンドフローの途中でエラーが発生した場合、途中までの実行結果は破棄されます。
- ・証明書の設定後、同じ種類の証明書を設定すると、証明書は上書きされます。

④ ATコマンド(+KDNP)を実行する

ATコマンド(+KDNP)で、サーバと接続してください。ATコマンド(+KDNP)の実行はPORT1を接続した状態で実行してください。サーバとの接続成功後は、PORT1を使用してデータ送受信ができます。

AT+KDNP=<IPaddr>,<Host>,<Port_dst>,<Protocol>,<Port_src>
OK

サーバとの接続を設定する。

CONNECT4NP

接続成功。

※その他の文字列が表示された場合 は接続に失敗しています。

ご注意

• ATコマンド(+KDNP)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入 力してください。

8.7.2. 電波強度を確認する

① ATコマンド (+CIND) を実行する

ATコマンド(+CIND)で電波強度を確認できます。また、ATコマンド(+CMER)で非請求リザルトの出力を有効にしている場合、非請求リザルトで電波強度を知ることができます。

AT+CIND? ATコマンド(+CIND)を入力する。 +CIND: 0,5,1,0,0,0,1,0 モジュールの状態が表示される。

OK ※電波強度は2番目(下線部)に表示されます。

AT+CMER=",1, ATコマンド(+CMER)で非請求リザルト+CIEV表示設定を有効にする。

 OK
 非請求リザルト+CIEVが表示される。

 +CIEV: 1,5
 ※電波強度は2番目(下線部)に表示されます。

+CIEV: 1,<u>5</u> +CIEV: 1,<u>5</u>

ご注意

• ATコマンド(+CIND、+CMER)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入力してください。

8.7.3. ネットワークを切断する

① DSRをオフにする

DSR (EXT_UART1_DSR) をオフ (High) にしてください。ネットワークを切断します。

8.8. ダイヤルアップ接続する

8.8.1. ネットワークに接続する

① DSRをオンにする

DSR (EXT_UART1_DSR) をオン (Low) にしてください。

② ATコマンド(D)を実行する

ATコマンド(D)を実行して、ネットワーク接続してください。ATコマンド(D)はPORT1に入力してください。ネットワーク接続中はPORT1に対するATコマンドの入力はできません。

ATD*99***2# CONNECT ネットワークを接続(ダイヤルアップ接続)する。

- ATコマンド (D) は、PORT1 (UART接続の場合「UART1」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM1 Device」)に入力してください。
- ・ ダイヤルアップ接続の場合、データ通信は接続完了のリザルト (CONNECT) の後、PPP 接続処理完了後に有効になります。

8.8.2. 電波強度を確認する

① ATコマンド (+CIND) を実行する

ATコマンド(+CIND)で電波強度を確認できます。また、ATコマンド(+CMER)で非請求リザルトの出力を有効にしている場合、非請求リザルトで電波強度を知ることができます。

AT+CIND? ATコマンド(+CIND)を入力する。 +CIND: 0,5,1,0,0,0,1,0 モジュールの状態が表示される。

OK ※電波強度は2番目(下線部)に表示されます。

AT+CMER=",1, ATコマンド(+CMER)で非請求リザルト+CIEV表示設定を有効にする。

OK 非請求リザルト+CIEVが表示される。

+CIEV: 1,<u>5</u> **電波強度は2番目(下線部)に表示されます。 +CIEV: 1,5

ご注意

+CIEV: 1,<u>5</u>

• ATコマンド(+CIND、+CMER)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入力してください。

8.8.3. ネットワークを切断する

① DSRをオフにする

DSR (EXT_UART1_DSR) をオフ (High) にしてください。

② ATコマンド (+KDUNER) を実行する

ATコマンド(+KDUNER)で、ネットワークが正常に切断されたことを確認できます。

AT+KDUNER AT+KDUNERを入力する。

AT+KDUNER: 0 0の場合、正常に切断しています。

OK ※0以外の値が表示された場合、切断に失敗している可能性があります。

ご注意

• ATコマンド(+KDUNER)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に 入力してください。

8.9. 位置情報を取得する

8.9.1. 測位方式を設定する

① ATコマンド(+KSLCM)を実行する

ATコマンド(+KSLCM)で測位方法を設定してください。

AT+KSLCM=0 OK

測位方式を設定する。

位置測位には3つの測位方式(Standalone 測位、Assisted 測位、Based 測位)があります。で使用の環境や用途に応じて適した測位方式を選んでで使用ください。

測位方式	説明	設定値*1
Standalone測位	・本製品単体で位置測位を行う測位方式です。 ・初回測位時間は30秒〜数分かかりますが、2回目以降は1秒ごとに測位結果を出力します。 ・屋内などGNSS衛星を捕捉しにくい環境では、誤差が大きくなる場合や測位できない場合があります。	(初期値)
Assisted測位	 キャリア網に接続して位置測位を行う測位方式です。 必ずデータ通信が発生します。 単発測位で、理想的な環境でも測位に10秒程度かかります。 屋内などGNSS衛星を捕捉しにくい場合でも、キャリア網の基地局およびGNSS衛星の情報を利用してハイブリッドな測位ができます。 ダイヤルアップ接続中は使用できません。 	1
Based 測位	・GNSS衛星情報の信頼性が低下した際に、キャリア網からGNSS衛星情報を取得する測位方式です。信頼性が低下していない状態では、Standalone測位を行います。 ・GNSS衛星情報をキャリア網から取得することにより、初回測位時間を10秒程度に短縮できます。GNSS衛星情報を取得できなかった場合、Standalone測位方式と同等の測位時間になります。2回目以降は1秒でとに測位結果を出力します。 ・屋内などGNSS衛星を捕捉しにくい環境では、誤差が大きくなる場合や測位ができない場合があります。・測位中、数10分~数時間でとに、GNSS衛星情報を更新するためのデータ通信が発生することがあります。・ダイヤルアップ接続中は使用できません。	2

*1 本製品の工場出荷時にはStandaloe測位に設定されています。

- ATコマンド(+KSLCM)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入 力してください。
- Assisted 測位、Based 測位は2028年まで使用可能です。2029年以降に使用したい場合、当社LPWAサポート窓口までお問い合わせください。

8.9.2. 位置測位を開始する

① ATコマンド(+KLBS=1)を実行する

ATコマンド(+KLBS=1)で位置測位を開始してください。

AT+KLBS=1

測位を開始する。

※Standalone 測位および Based 測位の測位中は 1 秒周期で測位結果を出力します。 Assisted 測位の場合、測位結果を1回だけ出力します。

位置測位中は位置測位関連リザルトを出力します。位置測位関連リザルトはNMEAフォーマットで出力します。NMEAフォーマットは、2桁のTalker IDと3桁のSentence IDによって構成されます。Talker IDは、衛星システムを示しており、「GP」はGPS、「GL」はGLONASS、「GN」はGNSSを示しています。Sentence IDは下記6種類(GSV、GGA、VTG、RMC、GSA、GST)のSentence IDをサポートしています。

テキストリザルト	説明	リザルト形式		
\$GPGSV	GPS 可視衛星に関する NMEA データを示すリザルト。 \$GPGSV,3,1,10,04,38,292,37,10,27,222,39,17,75,323,35,23,34,104,24*71 \$GPGSV,3,2,10,28,30,209,40,02,01,274,,11,08,095,,13,22,143,*7D \$GPGSV,3,3,10,20,45,046,32,15,043,*7B			
\$GLGSV	GLONASS 可視衛星に関する NMEA データを示すリザルト。 \$GLGSV,3,1,09,02,69,249,46,11,14,070,29,12,47,011,45,22,54,085,47*69 \$GLGSV,3,2,09,23,32,151,43,03,22,311,,09,18,194,,13,21,309,*68 \$GLGSV,3,3,09,21,17,038,*52	非請求リザルト		
\$GNGGA	測位時刻、位置情報、捕捉した GNSS 衛星数などを示すリザルト。 \$GNGGA,053138.0,3531.466229,N,13933.322253,E,1,05,1.8,27.0,M,39.0,M,,*78	非請求リザルト		
\$GNVTG	速度、進行方向を示すリザルト。 \$GNVTG,113.5,T,113.5,M,0.0,N,0.0,K,A*3D	非請求リザルト		
\$GNRMC	測位時刻、位置情報、速度を示すリザルト。 \$GNRMC,053138.0,A,3531.466229,N,13933.322253,E,0.0,113.5,261012,0.0,E,A*12	非請求リザルト		
\$GNGSA	GNSS DOPと位置測位演算に使用した GNSS 衛星の情報を示すリザルト。 \$GNGSA,A,3,04,10,17,23,28,,,,,2.1,0.8,1.7,1*34 \$GNGSA,A,3,02,11,12,22,23,,,,,2.1,0.8,1.7,2*3F \$GNGSA,A,3,07,12,,,,,,,2.1,0.8,1.7,3*3A	非請求リザルト		
\$GNGST	測位時刻、測位誤差を示すリザルト。 \$GNGST,053138.0,,34,22,23,,,*5D	非請求リザルト		
FIX END	Assisted 測位に成功したことを示すリザルト。	最終リザルト		
FIX ERROR	Assisted 測位に失敗したことを示すリザルト。	最終リザルト		

GSV センテンスは可視 GNSS 衛星に関する情報を出力します。「GP」と「GL」の Talker IDをサポートします。GSV センテンスの各種パラメータは、取得できた値だけを出力するため、取得状況によっては出力されない場合があります。GPS 衛星は $1 \sim 32$ 基、GLONASS 衛星は $1 \sim 24$ 基まで表示されます。 \$GPGSV, \$GLGSV の通知順序は不定です。

 $\frac{\$\mathsf{GPGSV},}{0} \, \frac{1}{1}, \, \frac{2}{2}, \, \frac{04}{3}, \, \frac{05}{4}, \, \frac{08}{5}, \, \frac{181}{6}, \, \frac{37}{7}, \, \frac{13,66,122,42}{8}, \, \frac{15,73,270,47}{9}, \, \frac{17,13,109,32}{10}, \, \frac{*\mathsf{7D}}{11}$

No.	項目		説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID		GPGSV、GLGSV	有効	_
1	全メッセージ数		GSVの全メッセージ数	有効	_
2	メッセージ番号		GSVのメッセージ番号	有効	_
3	受信衛星数		受信した衛星の数	有効	_
4	1つ目の衛星情報	衛星番号	衛星番号(2桁)	有効(制限あり)	3桁の場合、出力しません。
5		迎角	迎角 (00~90度)	有効(制限あり)	復調できなかった場合、NULLを出力します。
6		方位	方位 (000 ~ 359度)	有効(制限あり)	復調できなかった場合、NULLを出力します。
7		SNR	衛星の信号出力 (01 ~ 99dB)	有効(制限あり)	GNSS信号が捕捉できなかった場合、 NULLを出力します。
8	2つ目の衛星情報		4~7同等	4~7同等	_
9	3つ目の衛星情報		4~7同等	4~7同等	_
10	4つ目の衛星情報		4~7同等	4~7同等	_
11	チェックサム		チェックサム値*1	有効	_

^{*1} チェックサム値…受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

GGAセンテンスは測位時刻、位置情報、捕捉したGNSS衛星数を出力します。

 $\frac{\$ GNGGA,}{0} \ \frac{233941.00,}{1} \ \frac{4500.000357,}{2} \ \frac{N,}{3} \ \frac{00459.999821,}{4} \ \frac{E,}{5} \ \frac{1,}{6} \ \frac{12,}{7} \ \frac{0.8,}{8} \ \frac{-47.0,}{9} \ \frac{M,}{10} \ \frac{49.0,}{11} \ \frac{M,}{12} \ \frac{,}{13} \ \frac{,}{14} \ \frac{*6E}{15}$

No.	項目	説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID	GNGGA	有効	_
1	測位時刻	世界標準時(UTC)	有効	_
2	緯度	DMM(度分分)形式(DDDmm. mmmmmm)で出力する。	有効	_
3	北緯 or 南緯	N or S	有効	_
4	経度	DMM(度分分)形式(DDDmm. mmmmmm)で出力する。	有効	_
5	東経 or 西経	E or W	有効	_
6	GNSSステータス	0:受信不能、1:単独測位	有効	Assisted 測位の場合、"0" 固定です。
7	衛星数	使用した衛星数	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"00"固定です。
8	HDOP	水平精度劣化指数 (0.1 ~ 500.0)	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.1"固定です。
9	標高	測定した楕円体高にジオイド高を 考慮して算出	無効	値の妥当性は保証できません。
10	標高の単位	メートル (M)	有効	_
11	ジオイド高	ジオイド高	無効	値の妥当性は保証できません。
12	ジオイド高の単位	メートル (M)	有効	_
13	D-GNSS 補正情報エイジ	小さいほど時差が少ない	無効	常にNULLを出力します。
14	D-GNSS基準局ID	補正を受けた基準局のID	無効	常にNULLを出力します。
15	チェックサム	チェックサム値*1	有効	_

^{*1} チェックサム値…受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

VTG センテンスは速度、進行方向に関する情報を出力します。捕捉衛星数が少ない場合、情報を取得できない場合があります。 Assisted 測位の場合、進行方向(真方位)、速度(ノット)は取得できません。

 $\frac{\$ GNVTG,}{0} \; \frac{319.3,}{1} \; \frac{T,}{2} \; \frac{323.4,}{3} \; \frac{M,}{4} \; \frac{0.0,}{5} \; \frac{N,}{6} \; \frac{0.0,}{7} \; \frac{K,}{8} \; \frac{A,}{9} \; \frac{*33}{10}$

No.	項目	説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID	GNVTG	有効	_
1	進行方向(真方位)	方位(0.0~360.0度)	有効(制限あり)	静止時は前回測位結果と同値を出力します。 Assisted 測位の場合、 NULLを出力します。
2	方向基準*1	T(真方位)	有効	_
3	進行方向(磁方位)	方位(0.0~360.0度)	無効	値の妥当性は保証できません。
4	方向基準*1	M(磁方位)	有効	_
5	速度(N)	速度(N)を小数点第一位まで出 力する。	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.0" または NULL を出力します。
6	速度単位	N (ノット)	有効	_
7	速度(Km)	速度(Km)を小数点第一位まで 出力する。	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.0"または NULL を出力します。
8	速度単位	K (キロメートル)	有効	_
9	GNSSステータス	A:単独測位、N:無効	有効	Assisted 測位方式の場合、"N"固定です。
10	チェックサム	チェックサム値*2	有効	_

- *1 方向基準…北極点を北と定義した場合の方位を真方位、磁界の S極を北と定義した場合の方位を磁方位と呼ぶ。
- *2 チェックサム値…受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

RMC センテンスは測位時刻、位置情報、速度に関する情報を出力します。 Assisted 測位の場合、進行方向(真方位)、速度(ノット)は取得できません。

 $\frac{\$ GNRMC,}{0} \ \frac{102431.00,}{1} \ \frac{5226.103645,}{2} \ \frac{N,}{4} \ \frac{0500126,}{5} \ \frac{W,}{6} \ \frac{0.0,}{7} \ \frac{77.0,}{8} \ \frac{150217,}{9} \ \frac{4.1,}{10} \ \frac{W,}{11} \ \frac{A,}{12} \ \frac{*1C}{13}$

No.	項目	説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID	GNRMC	有効	_
1	測位時刻	世界標準時(UTC)	有効	_
2	測位ステータス	測位の成否(A:有効、V:無効)	有効	_
3	緯度	DMM(度分分)形式(DDDmm. mmmmmm)で出力する。	有効	_
4	北緯 or 南緯	N or S	有効	_
5	経度	DMM(度分分)形式(DDDmm. mmmmmm)で出力する。	有効	_
6	東経 or 西経	E or W	有効	_
7	速度(N)	速度(N)を小数点第一位まで出 力する。	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.0"または NULL を出力します。
8	進行方向	方位(0.0~360.0度)	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.0"または NULL を出力します。
9	測位年月日	ddmmyy形式で出力する。	有効	_
10	磁気偏差	磁気偏差 (0.0~180.0度)	無効	値の妥当性は保証できません。
11	磁気偏差方向	東偏 or 西偏	無効	値の妥当性は保証できません。
12	GNSSステータス	A:単独測位、N:無効	有効	Assisted 測位方式の場合、"N" 固定です。
13	チェックサム	チェックサム値*1	有効	_

^{*1} チェックサム値:受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

GSA センテンスはGNSS DOP および測位演算に用いたGNSS衛星に関する情報を出力します。測位モードは"A"固定です。 Assisted 測位の場合、受信衛星のPRN番号が出力されません。また、DOP は固定値になります。

位置情報が取得できているかによって、出力されるGSAセンテンスの数が異なります。位置情報が取得できていない場合、1 回の測位結果に対してひとつのGSAセンテンス(SystemID=空白)が出力されます。位置測位が取得できている場合、1回の測位結果に対して、GSAセンテンスはGPS、GLONASSの2回(SystemID=1,2)出力されます。

$$\frac{\$GNGSA,}{0}$$
 $\frac{A,}{1}$ $\frac{2,}{2}$ $\frac{02,}{3}$ $\frac{05,}{3}$ $\frac{06,}{3}$ $\frac{07,}{3}$ $\frac{09,}{3}$ $\frac{16,}{3}$ $\frac{30,}{3}$ \cdots $\frac{1.3,}{4}$ $\frac{1.1,}{5}$ $\frac{0.8,}{6}$ $\frac{1,}{7}$ $\frac{*31}{8}$

No.	項目	説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID	GNGSA	有効	_
1	測位モード	A: 2D/3D自動選択、 M: マニュアル選択	有効(制限あり)	"A"固定です。
2	Fixタイプ	1:受信不能、2:2D、3:3D	有効	_
3	衛星番号	使用した衛星の番号(最大12基)	有効(制限あり)	Assisted測位の場合、NULLを出力します。
4	PDOP	位置精度劣化指数 (0.1 ~ 500.0)	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.1"固定です。
5	HDOP	水平精度劣化指数 (0.1 ~ 500.0)	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.1"固定です。
6	VDOP	垂直精度劣化指数 (0.1 ~ 500.0)	有効(制限あり)	Assisted 測位の場合、"0.1"固定です。
7	GNSS SystemID	航法衛星システム (1:GPS、2:GLONASS)	有効	_
8	チェックサム	チェックサム値*1	有効	_

*1 チェックサム値:受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

GST センテンスは測位時刻、測位誤差に関する情報を出力します。擬似距離誤差、緯度誤差、経度誤差、高さ誤差は非対応のため値は出力されません。

$$\frac{\$ GNGST,}{0} \, \frac{115923.00,}{1} \, \frac{7}{2} \, \frac{2}{3} \, \frac{2}{4} \, \frac{45,}{5} \, \frac{\text{""}}{6-8} \, \frac{\$ 6B}{3}$$

No.	項目	説明	有効性	制限
0	TalkerID+SentenceID	GNGST	有効	_
1	測位時刻	世界標準時(UTC)	有効	_
2	擬似距離誤差	擬似距離誤差	無効	常にNULLを出力します。
3	長軸誤差	誤差楕円*1の長軸標準偏差 (0~65535m)	有効	_
4	短軸誤差	誤差楕円*1の短軸標準偏差 (0~65535m)	有効	_
5	長軸傾き	誤差楕円*1の長軸方向 (0~179度)	有効	_
6	緯度誤差	緯度誤差標準偏差(m)	無効	常にNULLを出力します。
7	経度誤差	経度誤差標準偏差 (m)	無効	常にNULLを出力します。
8	高さ誤差	高さ誤差標準偏差 (m)	無効	常にNULLを出力します。
9	チェックサム	チェックサム値*2	有効	_

- *1 誤差楕円:測定誤差を楕円形(長軸と短軸)で表したもの。
- *2 チェックサム値:受信データの総数を示す値。データの送信前と受信後のデータ総数を比較することで通信に問題(データの欠落等)がなかったかを確認するために用いる。

で注音

• ATコマンド(+KLABS)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入 力してください。

8.9.3. 位置測位を終了する

① ATコマンド (+KLBS=0) を実行する

ATコマンド(+KLBS)で位置測位を停止してください。Assisted 測位の場合、測位結果を1回出力し自動的に測位を終了します。

AT+KLBS=0 測位を停止する。 OK

ご注意

• ATコマンド(+KLBS)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に入力してください。

8.10. 省電力 (eDRX) 設定を行う

① ATコマンド(+CEDRXS)を実行する

ATコマンド(+CEDRXS)で省電力(eDRX)設定の有効/無効およびeDRX Cycle、PTWを設定できます。本製品の工場出荷時、省電力(eDRX)設定は有効に設定されています。

AT+CEDRXS=1,4,"0010","0011" OK 省電力(eDRX)設定を行う。

※下線部は「付録2:ATコマンド詳細(+CEDRXS)」を参照して値を設定してください。

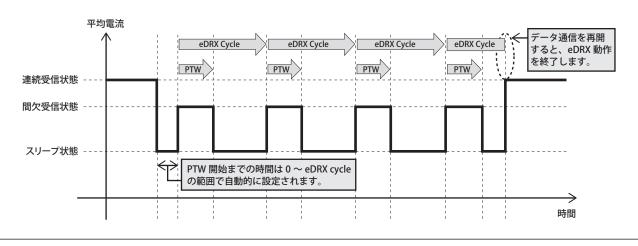
ご注意

- ATコマンド(+CEDRXS)は、PORT2(UART接続の場合「UART2」、USB接続の場合「LM1CK011 ACM2 Device」)に 入力してください。
- 省電力 (eDRX) 設定はキャリア網によって、お客様が設定した値と異なる値に設定される場合があります。キャリア網によって省電力 (eDRX) 設定が無効あるいは異なる値に設定された場合、本製品はキャリア網による設定で動作します。 現在の設定はATコマンド (+CEDRXS) で確認できます。詳細はATコマンド詳細 (「付録2:ATコマンド詳細」) をご参照ください。

省電力設定 (eDRX)

省電力 (eDRX: Extended/Enhanced Discontinuous Reception) 設定は、eDRX Cycle および PTW を設定することにより、キャリア網からの電波受信を意図的に間欠し、省電力で動作させる機能です。省電力設定 (eDRX) は間欠受信状態に加えて、スリープ状態に遷移させることにより、従来の省電力機能 (DRX) より省電力に設定することができます。

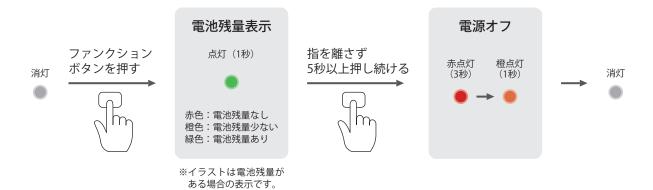
項目	説明	初期値
eDRX Cycle	間欠受信状態に遷移してから、次の間欠受信状態に遷移するまでの時間です。	20.48秒
PTW	間欠受信状態に遷移してから、スリープ状態に遷移するまでの時間です。	5.12秒



8.11. 電源オフする

① ファンクションボタンを長押し(5秒以上)する

ファンクションボタンを長押し(5秒以上)してください。電池残量表示後、LED が赤点灯(3秒)した後、橙点灯(1秒)し電源オフします。



ご注意

・電波強度確認中およびデータ送信中はファンクションボタンによる電源オフはできません。

9. 充雷する

① 電源と接続する

本製品を電源となるモバイルバッテリーまたはACアダプタとUSB接続すると充電します。充電中はLEDが赤点灯します。充電が完了すると消灯します。



ご注意

- ・ 充電は5℃~35℃で行ってください。範囲外の温度では充電が停止する場合があります。温度は本製品の内部で測定するため、周辺環境の温度と異なる場合があります。
- ・モバイルバッテリーおよびACアダプタは、出力定格5V、1A以上で、過電流保護機能付きのものをご使用ください。
- 充電器は "au 共通 AC アダプタ 03" で動作確認済みです。それ以外の充電器をご使用になる場合は、お客様にて十分ご確認のうえご使用ください。

10.強制電源オフする

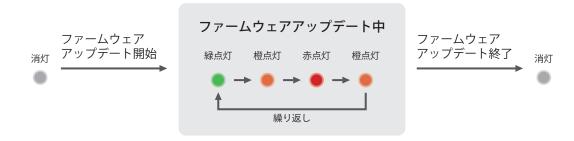
① 強制電源オフボタンを押す

強制電源オフボタンを押してください。LEDが橙点灯し、その後、自動的に電源オフします。強制電源オフの途中の処理に失敗した場合、LEDが赤点灯(5秒)します。



11.ファームウェアアップデート

本製品はネットワーク経由でファームウェアアップデートを行なうことがあります。ファームウェアアップデート中はLED表示してお知らせします。



ご注意

- ファームウェアアップデート中は電源オフしないでください。
- ダイヤルアップ接続中はファームウェアアップデートしません。
- ファームウェアアップデート中、本製品は操作できません。
- ファームウェアアップデートが終了すると、本製品は再起動します。再起動時、圏外だった場合、電源オフします。

12. お問い合わせ

本製品やサービスに関するご質問は、以下のアドレスにメールでお問い合わせください。

LPWAサポート窓口

lpwa_support@gp.kyocera.jp

※LTEは、ETSIの商標です。

[※]Windows は米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標です。

[※]その他の社名および商品名は、それぞれ各社の登録商標または商標です。

[※]本取扱説明書の内容は予告なく変更される場合があります。

付録1:ATコマンド一覧表

ATコマンド一覧表には使用できるATコマンドを記載しています。各ATコマンドの詳細はATコマンド詳細(「付録2:ATコマンド詳細」)をご参照ください。ATコマンド一覧に記載のないコマンドは使用しないでください。

No.	コマンド	コマンド名	連結可否	不揮発化	SIM	自動再起動	Time	PORT	備考
基本	設定コマンド								
001	Е	コマンドエコー設定	0	&W	_	_	S	P1/P2	
002	&F	基本設定コマンドの設定値初期化	_	*1	_	_	L3	P2	* 1 基本コマンドの一 部を初期化および 不揮発化します。
003	&V	基本設定表示	0	_	0	_	S	P2	
004	&W	基本設定コマンドの設定値不揮発化	_	* 2	0	_	S	P2	*2基本コマンドの一 部を現状の設定値 で不揮発化しま す。
005	Q	リザルト出力設定	0	&W	_	_	S	P1/P2	
006	V	リザルト出力形式設定	0	&W	_	<u> </u>	S	P1/P2	
007	+CMAR	ATコマンドのパラメータ初期化	_	*3	_	対象	L3	P2	*3 不揮発メモリの情報を工場出荷時の 状態に初期化します。
コマン	ンド再実行コマ	ンド							
008	A/	ATコマンド再実行		*4	* 4	* 4	* 4	P1/P2	* 4 ひとつ前のATコマンドに従います。
モジ	ュール状態表示								
009	+CCLK	ユーザ時刻設定・取得	_	* 5	0	_	S	P2	* 5 ユーザ時刻を不揮 発化します。
010	+CIND	モジュール状態取得	_	_	_	_	S	P2	
011	+CMEE	+CME ERROR出力設定	_	NV	_	_	S	P2	
012	+CMER	+CIEV出力設定	_	NV	0	_	S	P2	
013	+CESQ	信号品質取得	_	_	_	_	S	P2	
014	+KCCLK	ネットワーク時刻取得		_	_	_	S	P2	
015	+KRMDST	電波送受信状態取得		_	_	_	S	P2	
016	+KGTEMP	内部温度取得	<u> </u>	_		_	S	P2	
モジ	ュール動作制御	·	,						
017	+CFUN	モジュール動作制御	_	*6	_	*7	L3	P2	* 6 電源オフまたは再 起動時に不揮発化 します。 * 7 再起動を指定でき ます。
	ュール識別コマ								
	+CGMR	ファームウェアバージョン取得		_		_	S	P2	
	+CGSN	IMIE取得	<u> </u>				S	P2	
加入	者情報関連コー	マンド	,			,			
	+CIMI	IMSI取得		_	0	_	S	P2	
021	+CNUM	電話番号取得	_	_	0	_	S	P2	
	+CPIN	PIN/PUKコード入力				<u> </u>	S	P2	
	+CLCK	PINコード入力要否設定	_	_	0	-	S	P2	
	+CPWD	PINコード変更	<u> </u>		0		S	P2	
通信	関連コマンド					,			
025	+CGDCONT	APN設定・取得		NV	0	<u> </u>	S	P2	
—	+CGAUTH	認証パラメータ設定・取得		NV	_		S	P2	
	+CGPADDR	IPアドレス取得	<u> </u>	-	0	<u> </u>	S	P2	
028	D	ダイヤルアップ接続開始		_		_	_	P1	
	+KDUNER	ダイヤルアップ切断理由取得	<u> </u>	_		<u> </u>	S	P2	
030	+KDNP	無手順接続開始	_	_	_	_	S	P2	

No.	コマンド	コマンド名	連結 可否	不揮発 化	SIM	自動 再起動	Time	PORT	備考	
031	+KXCFGNP	無手順接続送信タイマ/バッファ設定・ 取得	_	_	_	_	S	P2		
032	+KADDRNP	無手順接続自局IPアドレス取得	_	_	0	_	S	P2		
033	+KCOMSET	接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ 接続)設定・取得	_	NV	0	_	L1	P2		
SSL言	正明書関連コマ	アンド								
034 +KSETSSL SSL証明書の格納・削除 — NV — —							М	P2		
UAR	Γ関連コマンド									
035	+IFC	フロー制御設定・取得	0	NV	0	_	S	P2		
036	+KNIPR	UART1のビットレート設定・取得		NV	_	_	S	P2		
037	+IPR	UART2のビットレート設定・取得	_	NV	_	_	S	P2		
位置	情報関連コマン	ノド								
038	+KLBS	位置測位の開始・停止	_	_	_	_	S	P2		
039	+KSLCM	位置測位方式の設定・取得		NV			S	P2		
省電	省電力関連コマンド									
040	+CEDRXS	省電力(eDRX)設定・取得	_	NV	0	_	S	P2		

※「連結可否」が○の場合、ATコマンドの連結に対応しています。

※「不揮発化」は以下に従い、設定値を不揮発化します。不揮発化した設定値は電源オフや再起動をしても値を保持します。

種類	説明
&W	"&W"コマンドにより設定値を不揮発化します。
NV	ATコマンドを実行すると、設定値を不揮発化します。
_	ATコマンドの実行の種類の指定に使われる値など、初期値をもたないものです。

- ※「SIM」が○の場合、SIMが挿入されていない場合、実行できません。
- ※「自動再起動」が○の場合、ATコマンド実行後、自動的に再起動します。
- ※「Time」にはATコマンドを入力してから、リザルトコードが出力されるまでの最長時間を記載しています。

種類	説明
S	1秒
М	2秒
L1	10秒
L2	30秒
L3	60秒
L4	120秒
_	規定なし

※「PORT」には、ATコマンドの入力先となるPORTを記載しています。

種類	説明						
P1	PORT1からのみ入力可能です。						
P2	PORT2からのみ入力可能です。						
P1/P2	両方のPORTから入力可能です。						

付録2:ATコマンド詳細

1. ATコマンドの使いかた

本製品はATコマンドを使って制御します。ATコマンドは"AT"で始まるコマンドを各ATコマンドのコマンド構文に従って入力してください。各ATコマンドのコマンド構文はATコマンド詳細表(「3. ATコマンド詳細表」)をご参照ください。

ATコマンドの入力先はUART接続およびUSB接続それぞれに2系統(PORT1、PORT2)あります。ATコマンドによって入力先のPORTが異なります。詳細はATコマンド一覧表あるいはATコマンド詳細表をご参照ください。

PORT	UARTの場合	USBの場合	用途	
PORT1 (P1) *1	UART1	LM1CK011 ACM1 Device	データ通信関連のATコマンドを受け付けます。	
PORT2 (P2) *1	UART2	LM1CK011 ACM2 Device	モジュール設定関連のATコマンドを受け付けます。	

*1 PORT1、PORT2はP1、P2と省略表記することがあります。

ATコマンドを入力すると、実行結果としてリザルトを出力します。リザルトには中間リザルト、最終リザルト、非請求リザルトがあります。ATコマンド(Q)でリザルトの表示・非表示を変更できます。

リザルト種別	説明
中間リザルト	ATコマンドの中間結果を示す値あるいは文字列です。最終的な結果がすぐに出ない場合、あるいは実行結果がエラーの場合に、その理由が出力されます。
最終リザルト*1	ATコマンドの最終的な結果を示す値あるいは文字列です。ATコマンドを続けて実行する場合は、前のATコマンドの最終リザルトを確認してから次のATコマンドを実行してください。
非請求リザルト	本製品の状態変化を伝えるために、本製品から任意のタイミングで出力されるリザルトです。非請求リザルトはPORT2に出力されます。

*1 最終リザルトにはテキストリザルトと番号リザルトがあり、ATコマンド(V)で切り替えることができます。

主なリザルトは以下のとおりです。

テキストリザルト	番号リザルト	説明	リザルト種別				
基本リザルト			·				
OK	0	ATコマンドの実行が正常に完了したことを示すリザルト。	最終リザルト				
CONNECT	1	データモードへの切り替えが正常に完了したことを示すリザルト。	最終リザルト				
NO CARRIER	3	データ通信への切り替えが正常に完了しなかったことを示すリザルト。	最終リザルト 非請求リザルト				
ERROR	4	ATコマンドの実行が正常に完了しなかったことを示すリザルト。	最終リザルト				
REJECT	16	ATコマンドを実行できなかったことを示すリザルト。	最終リザルト				
+CIEV: <ind>,<value></value></ind>	(なし)	本製品の状態を示すリザルト。 <ind>:1:電界レベル、2:サービスエリア情報、6:Attachの状態 <value>:ATコマンド(+CIND)同等です。</value></ind>	非請求リザルト				
+CME ERROR: <err></err>	(なし)	モバイルターミナルエラー* ¹ を示すリザルト。 <err>: エラーの内容が表示されます。*²</err>	最終リザルト				
+KSSL ERROR: <err>*3</err>	(なし)	証明書格納関連のエラーを示すリザルト。 <err>:エラーの内容が表示されます。</err>	最終リザルト				
状態通知リザルト*2	状態通知リザルト* ²						
+KHWST: 1	(なし)	温度異常を検知したことを示すリザルト。	非請求リザルト				
+KHWST: 0	(なし)	温度異常が正常に戻ったことを示すリザルト。	非請求リザルト				

- *1 モバイルターミナルエラーは本製品内のモジュールで発生するエラーを意味します。
- *2 +CME ERROR: <err>の <err>には下記の番号またはテキストが入ります。

番号	エラー内容(テキスト)
0	phone failure
3	operation not allowed
4	operation not supported
10	SIM not inserted
13	SIM failure
14	SIM busy
15	SIM wrong
16	incorrect password

番号	エラー内容(テキスト)
20	memory full
23	memory failure

*3 +KSSL ERROR については8.7.1章 (「8.7.1. ネットワークに接続する」) をご参照ください。

ATコマンドの再実行

ATコマンド(A/)を入力すると、ひとつ前のATコマンドを再実行します。ATコマンド(A/)は他のATコマンドと異なり"/"が終端文字となります。なお、コマンド再実行コマンドはPORT1とPORT2を区別します。

ご注意

- 連続してATコマンドを入力する場合、安定動作のため、先行するATコマンドの最終リザルトから0.2秒以上空けてから次のATコマンドを入力してください。
- 本製品はパソコン(Windows)との接続をサポートするため、必要最小限のATコマンドの連結をサポートしています。連結可能なATコマンドはATコマンド一覧表あるいは、ATコマンド詳細表をご参照ください。連結コマンドのフォーマットは以下のとおりです。連結コマンドの長さは40byte以内にしてください。連結コマンドを実行した場合、中間リザルトは表示せず、最終リザルトのみ表示します。連結コマンドの途中で処理に失敗した場合、その時点でERRORを出力し、処理を終了します。このとき、途中まで処理されたATコマンドの結果は有効です。ATコマンドの連結を行う場合、そのATコマンドが連結に対応していることを確認してから実行してください。

AT < AT コマンド (1つ目) > < AT コマンド (2つ目) > < CR >

- 2つのPORTのうち、一方のPORTから入力されたATコマンドを実行している間、他方のPORTからATコマンドを入力することはできません。先行するATコマンドの最終リザルトを確認してから、次のATコマンドを入力してください。
- 電源オフ後は再起動するまでATコマンドは入力できません。
- ・ ATコマンドはATコマンド詳細表のコマンド構文に従って入力してください。誤った構文で入力した場合の動作は保証しません。

2. ATコマンド詳細表の見かた

ATコマンド詳細表は以下のように記載しています。

コマンド詳細表の例(No.1 コマンドエコー設定(E))

1 —	概要												
	コマンド		Е										
	コマンドク	名	コマンド	コマンドエコー設定									
	コマンド	ンド内容 コマンドエコーの有効/無効を設定します。											
2 —	書式												
	設定		コマンド	構文	ATE[<val< td=""><td>ue>]<cr></cr></td><td></td></val<>	ue>] <cr></cr>							
			レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常						
			作用		<value></value>	で示す内容にコマンドエコー状態を設定します。							
<u>3</u> —	パラメー	タの定義											
	パラメーク	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV						
	value		整数型			ノドエコー無効	&W						
						ノドエコー有効(初期値)							
		N-11111			その他:	ERROR を出力します。 							
4)—	備考およ	び属性情	報										
	備考 <value>を省略した場合、"1"を選択したものとみなします。</value>												
	設定変更は次コマンド実行時から有効となります。												
	連結	&V	SIM	Time	PORT								
	○												

① 概要

「概要」にはATコマンドのコマンド文字列、コマンド名、コマンド内容を記載しています。

② 書式

「書式」には機能種別ごとに、コマンド構文、レスポンス、作用を記載しています。

機能種別	説明
実行	本製品に対する動作指示
設定	本製品に対するパラメータの設定・変更指示
参照	本製品からのパラメータ参照指示
範囲表示	パラメータの範囲の確認

「コマンド構文」にはATコマンドの構文を記載しています。構文中に用いられる記号は下表をご参照ください。なお、構文は制御コードも含めて記載しています。

記号	意味
AT	入力文字列が AT コマンドであることを示す文字列です。
<value></value>	"<", ">" の中で括られた文字列をパラメータ名とする値を意味します。 "<", ">" は実際には用いられません。
<cr></cr>	終端文字です。コマンドモードでは"AT"から終端文字までの文字列を意味解釈してATコマンドを実行します。なお、ATコマンド実行時、終端文字 <cr>から次の"AT"までの間の文字列は読み捨てられます。</cr>
[]	省略可能なオプションを意味します。

ご注意

• 終端文字 < CR>から次の"AT"文字までの間の文字列は読み捨てられます。そのため、終端文字が < CR> < LF>であったとしても本製品は < CR>と解釈します。パソコン(Windows)のターミナルソフトでATコマンドを実行する場合などは、送信改行コードが < CR> < LF> である場合がありますが、動作に支障はありません。

「レスポンス」にはATコマンドに対するリザルトの内容を記載しています。なお、レスポンスは制御コードを含めて記載しています。

コード名	バイナリコード	記載方法
キャリッジリターン	0x0D	<cr></cr>
ラインフィード	0x0A	<lf></lf>
スペース	0x20	<sp></sp>

「作用」には、ATコマンドを実行することにより行われる動作・作用を記載しています。

③ パラメータの定義

「パラメータ名」にはパラメータ名を記載しています。

「パラメータの型」には構文で用いられるパラメータの型を記載しています。

種類	説明
整数型	負の数を含む10進数の整数文字列で表される型。 "0" ~ "9"の数字、場合によりマイナス符号"-" が含まれます。 "01" など数値の前に"0" を付加した場合には有効な数値までの"0" は無視され、"0" を除いた数値が指定されたものと同等 に扱われます。
2進数型	桁を指定した2進数の文字列で表される型 "0"もしくは"1"の数字で表されます。 0000, 0001 0010 0011 1100 1110 111
16進数型	16進数 1 桁を英数字で表される型。 2 桁の 16進数を "0 ~ 9" および "ABCDEF" の英文字の英数字の 1 文字で表されます。 00 01 02 ・・ FD FE FF 長さは 2 の倍数 となります。
テキスト型	アスキーコードで表現される一連の文字列で表される型。 制御文字およびカンマ ", " は含みません。 ダブルクォーテーション "" で括られる場合があります。

「パラメータ詳細」には入力可能な値の範囲、長さ、初期値、値の意味等を記載しています。

「NV(不揮発メモリ)」には不揮発メモリへの対応状況を記載しています。

種類	説明
&W	"&W"コマンドにより不揮発化されるパラメータ。
NV	設定コマンドにより不揮発化されるパラメータ。
(空欄)	不揮発化されないパラメータ。再起動により初期値に戻ります。
一 (ハイフン)	ATコマンドの実行の種類の指定に使われる値など、初期値をもたないもの。

④ 備考および属性情報欄

「備考」には補足事項を記載しています。

「属性情報」にはATコマンドの属性情報を記載しています。

種類	説明
連結	○の場合、ATコマンド連結が可能であることを示します。
&V	○の場合、"&V"コマンドで設定値を表示できます。
SIM	○の場合、SIMカードが挿入されていない場合、エラーになります。
Time*1	ATコマンドの入力からリザルトの出力までの最長時間を記載しています。
PORT*2	ATコマンドの入力先となるPORTを記載しています。

*1 Timeの種類は以下のとおりです。

種類	説明
S	1秒
М	3秒
L1	10秒
L2	30秒
L3	60秒
L4	120秒
_	規定なし

*2 PORTの種類は以下のとおりです。

種類	説明
P1	PORT1からのみ入力可能です。
P2	PORT2からのみ入力可能です。
P1/P2	両方のPORTから入力可能です。

3. ATコマンド詳細表

No.001 コマンドエコー設定 (E)

概要										
コマンド	E	Ē								
コマンド名	コマンド	コマンドエコー設定								
コマンド内容	コマンド	エコーの1		を設定します。						
書式										
設定	コマンド	構文	ATE[<val< td=""><td>ue>]<cr></cr></td><td></td></val<>	ue>] <cr></cr>						
	レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>SOK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	SOK <cr><lf></lf></cr>	正常					
	作用	-	<value></value>							
パラメータの定義										
パラメータ名	パラメー	パラメータの型 パラメータの詳細 NV								
value	整数型 0:コマンドエコー無効			/ドエコー無効	&W					
	1:コマンドエコー有効(初期値)									
			その他:	ERRORを出力します。						
備考および属性性	青報									
備考	• <value> を省略した場合、"1" を選択したものとみなします。</value>									
	• 設定変更は次コマンド実行時から有効となります。									
連結 &V	SIM	Time PORT								
0 0		S P1/P2								

コマンドエコー機能を有効にすると、本製品に入力されたATコマンドを送信元にそのまま返送します。

No.002 基本設定コマンドの設定値初期化 (&F)

概要										
コマンド	&F	&F								
コマンド名	基本設定	基本設定コマンド設定値初期化								
コマンド内容	基本設定	基本設定コマンドの設定値を初期化します。								
書式										
実行	コマンド	構文	AT&F[<va< td=""><td>alue>]<cr></cr></td><td></td></va<>	alue>] <cr></cr>						
	レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
			<cr><lf< td=""><td colspan="3"><cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr></td></lf<></cr>	<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>						
	作用		基本設定コマンドの設定値を初期化します。							
パラメータの定義	菱									
パラメータ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV					
value	整数型			コマンド設定値(不揮発メモリに保存された値を含む)を初期化します。(初 ERRORを出力します。	_					
備考および属性	青報									
備考	• 下記のコマンド設定値を初期化します。 E:コマンドエコーモード設定、Q:リザルト表示設定、V:リザルト表示形式設定									
連結 &V	SIM	SIM Time PORT L3 P2								

No.003 基本設定取得(&V)

概要										
コマンド		&V	V							
コマンド名		基本設定	取得							
コマンド内容	3	ATコマン	/ドで設定	されている	基本設定を取得します。					
書式										
実行		コマンド	 構文	AT&V <ci< td=""><td>8></td><td></td></ci<>	8>					
	レスポンス		<cr><li< td=""><td colspan="3">R><lf>&C: [2]; &D: [2]; Q: [0]; V: [1]; &S: [0]; E: [1]; +CMEE: [1]; +CMER: [3,0,0,1,0] 正常 R><lf></lf></lf></td></li<></cr>	R> <lf>&C: [2]; &D: [2]; Q: [0]; V: [1]; &S: [0]; E: [1]; +CMEE: [1]; +CMER: [3,0,0,1,0] 正常 R><lf></lf></lf>						
		作用		ATコマン	・ドで設定されている基本設定を取得します。					
備考および属	属性情報	———— 报								
備考 ・ 下記の設定値を取得します。 E: コマンドエコーモード設定、Q:リザルト表示設定、V:リザルト表示形式設定、+CMEE:エラー通知制御、+モジュール状態通知イベント制御 ※&Cは1固定、&Dは2固定、&Sは0固定です。						引御、+CMER:				
連結	&V	SIM	Time	PORT						
0		0	O S P2							

No.004 基本設定コマンドの設定値不揮発化(&W)

概要	概要										
コマンド		&W									
コマンドネ	 名	基本設定	基本設定コマンド設定値不揮発化								
コマンドロ	内容	基本設定	コマンドの	の設定値を	不揮発メモリに書き込みます。						
書式											
実行		コマンド	構文	AT&W[<\	value>] <cr></cr>						
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>範囲エラー</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	範囲エラー					
	作用			基本設定コマンドの設定値を不揮発メモリに書き込みます。							
パラメーク	タの定義										
パラメーク	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV					
value	ue 整数型 0:不揮発メモリへの書き込みを実行します。(初期値) その他:ERRORを出力します。		整数型								
備考およる	び属性情	 報									
備考		–	・下記のコマンド設定値を不揮発メモリに書き込みます。 E:コマンドエコーモード設定、Q:リザルト表示・非表示設定、V:リザルト表示設定								
連結	&V	SIM Time PORT									
		O S P2									

No.005 リザルト出力設定 (Q)

概要	概要										
コマンド		Q	5								
コマンド名	3	リザルト	出力設定								
コマンドグ	内容	リザルトの		上出力を設	定します。						
書式											
設定		コマンド	構文	ATQ[(valu	ue)] <cr></cr>						
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td colspan="3">CR><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></td></lf<></cr>	CR> <lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf>						
				<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>		範囲エラー					
	作用			リザルトの出力/非出力を設定します。							
パラメータ	タの定義										
パラメータ	2名	パラメー	タの型	パラメー	ペラメータの詳細						
value	value 整数型		0: リザルトを出力します。(初期値) 1: リザルトを出力しません。 その他: ERRORを出力します。								
備考および	び属性情	報									
備考 ・ 設定値の変更は			iの変更は	次のATコ	マンド実行時から有効となります。						
連結	連結 &V SIM Time		Time	PORT							
0	0		S	P1/P2							

No.006 リザルト出力形式設定 (V)

概要											
コマンド		V	V								
コマンド名		リザルト	出力形式詞								
コマンド内容		最終リザ	ルトの出え	り形式を設	定します。						
書式											
設定		コマンド	構文	ATV[(valu	ue)] <cr></cr>						
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
				<cr><lf< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>範囲エラー</td></lf<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	範囲エラー					
		作用		最終リザルトの出力形式を設定します。							
パラメータの	定義										
パラメータ名	ı	パラメー	タの型	パラメータの詳細		NV					
value		整数型	1: テキ その他		リザルト ストリザルト(初期値) ERRORを出力します。 メータを省略した場合、0を設定します。	&W					
備考および属	性情報	報									
備考 ・ 設定値の変更は		次のATコ	マンド実行時から有効となります。								
連結 8	連結 &V SIM Time		Time	PORT							
0 (O S		P1/P2								

No.007 ATコマンドのパラメータ初期化(+CMAR)

ご注意

センサモードでご使用のお客様は本コマンドを実行しないでください。ATコマンド(+CMAR)を 実行すると、もともと本製品に格納されている証明書が削除されるため、センサモードで使用で きなくなります。

概要	概要									
コマンド		+CMAR	CMAR							
コマンド	 名	ATコマン	バのパラ	メータ初期	KE					
コマンド	内容	不揮発化	ごされた A7	「コマンドの)パラメータを工場出荷時の状態に初期化します。					
書式										
実行		コマンド	構文	AT+CMA	R= <pass word=""><cr></cr></pass>					
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td colspan="3">CR><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></td></lf<></cr>	CR> <lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf>					
				<cr><lf< td=""><td colspan="3"><cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr></td></lf<></cr>	<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>					
		作用	作用		不揮発化された AT コマンドのパラメータを工場出荷時の状態に初期化します。					
範囲表示	-	コマンド構文		AT+CMAR=? <cr></cr>						
		レスポン	ス	<cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>						
パラメー	タの定義									
パラメー	タ名	パラメー	タの型	パラメータ	D詳細	NV				
pass word		テキスト	型	以下の文字列を入力してください。 M2mRes ※ダブルクォーテーションは不要です。		_				
備考およ	び属性情	報								
備考・初期化後、本製品は再起動します。										
連結	&V	SIM Time PORT								
			L3	P2						

No.008 ATコマンド再実行 (A/)

概要	概要									
コマンド	A/	A/								
コマンド名	ATコマンド再実行	:								
コマンド内容	ひとつ前のATコマ	′ンドを再身	発行します。							
書式										
実行	コマンド構文	A/								
	レスポンス	(ひとつ前)とつ前のATコマンドに従う。)							
	作用	ひとつ前	ひとつ前のATコマンドを再実行する。							
パラメータの定義										
パラメータ名	パラメータの型	パラメー	タの詳細	NV						
(ひとつ前のATコ	マンドに従う。)									
備考および属性情	 報									
備考	P1から入力した場合、P1から入力されたひとつ前のATコマンドを再実行します。P2から入力した場合、P2から入力されたひとつ前のATコマンドを再実行します。									
連結 &V	SIM Time PORT									
(ひとつ前のAT	コマンドに従う。)	P1/P2								

No.009 ユーザ時刻設定・取得(+CCLK)

概要										
コマンド	+CCLK	+CCLK								
コマンド名	ユーザ時									
コマンド内容	本製品に	ユーザ時	刻を設定・	取得します。						
書式										
設定	コマンド	構文	AT+CCLk	<= <time><cr></cr></time>						
	レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
			<cr><lf< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>範囲エラー</td></lf<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	範囲エラー					
	作用		本製品に	ユーザ時刻を設定します。						
参照	コマンド	構文	AT+CCLk	<CR						
	レスポンス		1	F>+CCLK: <sp><time><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></time></sp>	正常					
	作用		本製品に	本製品に設定されているユーザ時刻を取得します。						
範囲表示	コマンド	コマンド構文 AT+CCLK=? <cr></cr>								
	レスポン	レスポンス <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>								
パラメータの定義	ž									
パラメータ名	パラメー	タの型	パラメー	NV						
time	テキスト型		yy:年(ン(15分	dd,hh:mm:ss+TZ" 西暦下2桁)、MM:月、dd:日、hh:時、mm:分、ss:秒、TZ:タイムゾー)単位で表され、-96 〜+ 96 の範囲の値をとることができます) ウォーテーションが必要です。	_					
備考および属性情										
備考	・ユーザ時刻は、本製品を電源オンすると、1980年1月6日0時0分0秒(初期時刻)からカウントを開始します。電源オスると、初期時刻から再度カウントを開始します。ユーザ時刻は2000年1月1日0時0分0秒~2099年12月31日23時59%の範囲で設定できます。 ・ユーザ時刻はお客様が設定した時刻からカウントを行う時刻です。ATコマンド(+KCCLK)で取得できるネットワーク時刻は異なります。									
連結 &V	SIM	Time	PORT							
	0									

No.010 モジュール状態取得 (+CIND)

概要										
コマンド		+CIND								
コマンド	 名	モジュー								
コマンド	 内容	電波強度	、サービ	 スエリア情	報、接続状態を取得します。					
書式										
参照		コマンド	 構文	AT+CINE)? <cr></cr>					
		レスポン	ス	<value7:< td=""><td>F>+CIND:<sp><value1>,<value2>,<value3>,<value4>,<value5>,<value6>, >,<value8><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></value8></value6></value5></value4></value3></value2></value1></sp></td><td>正常</td></value7:<>	F>+CIND: <sp><value1>,<value2>,<value3>,<value4>,<value5>,<value6>, >,<value8><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></value8></value6></value5></value4></value3></value2></value1></sp>	正常				
				<cr><li< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
		作用		電波強度	、サービスエリア情報、接続状態を取得します。					
範囲表示		コマンド	 構文	AT+CINE)=? <cr></cr>					
		レスポン	ス	l	-CIND: <sp>(<descr>,サポートする<descr>毎のvalue1~value8の範囲)<cr><lf></lf></cr></descr></descr></sp>					
パラメー	タの定義			'						
パラメー	 タ名	パラメー	タの型	パラメー		NV				
value0		整数型		0:固定		_				
value1		整数型		電界強度 0:圏外、 アンテナ	1:アンテナ0本、2:アンテナ1本、3:アンテナ2本、4:アンテナ3本、5:	_				
value2		整数型			サービスエリア情報): 圏外* ¹ 、1: 圏内					
value3		整数型		0:固定		_				
value4		整数型		0:固定		_				
value5		整数型		0:固定		_				
value6		整数型			網との接続状態 売状態、0:接続状態	_				
value7 整数型			0:固定		_					
descr テキスト型		<u></u>	"battchg", "signal", "service", "call", "roam", "smsfull", "GPRS coverage", "callsetup" —							
備考およ	び属性情	報								
備考	備考(なし)									
連結	&V	SIM	Time	PORT						
			S	P2						

^{*1} 圏外は100と出力される場合があります。

No.011 +CME ERROR 出力設定(+CMEE)

概要	概要										
コマンド		+CMEE	-CMEE								
コマンド名	ı	+CME EF	+CME ERROR 出力設定								
コマンド内	容	+CME EF	RROR出力	/非出力	および出力フォーマットを設定します。						
書式											
設定		コマンド	構文	AT+CME	E= <value><cr></cr></value>						
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー					
		作用		+CME ER	ROR出力/非出力、および出力フォーマットを設定します。						
参照		コマンド	構文	AT+CME	E? <cr></cr>						
		レスポンス			=>+CMEE: <sp><value><cr><lf> =>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></value></sp>	正常					
		作用		設定されている出力フォーマットを出力します。							
範囲表示		コマンド構文		AT+CMEE=? <cr></cr>							
		レスポンス		<cr><lf>+CMEE:<sp>(<value>の範囲)<cr><lf><<cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></value></sp></lf></cr>							
パラメータ	の定義										
パラメータ	名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV					
value		整数型		1:+CMI 2:+CMI	E ERROR は出力されず、ERROR を出力します。 E ERROR <err> 数字による <err> を出力します * 1。 E ERROR <err> テキストによる <err> を出力します * 1。(初期値) ERROR を出力します。</err></err></err></err>	NV					
備考および											
備考	(なし)										
連結	&V	SIM	Time	PORT							
	0		S	P2							

* 1 +CME ERROR: <err> の <err> には下記の番号またはテキストが入ります。

番号	エラー内容(テキスト)
0	phone failure
3	operation not allowed
4	operation not supported
10	SIM not inserted
13	SIM failure
14	SIM busy
15	SIM wrong
16	incorrect password
20	memory full
23	memory failure

No.012 +CIEV出力設定(+CMER)

概要												
コマンド		+ CMER	+ CMER									
コマンド	 名	+CIEV出	+CIEV出力設定									
コマンドロ	内容	+CIEV (非請求リサ	ナルト) の	出力/非出力を設定します。							
書式												
設定		コマンド	構文	AT+CME	R=[<mode>][,[<keyp>][,[<disp>][,[<ind>][,[<bfr>]]]]]<cr></cr></bfr></ind></disp></keyp></mode>							
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td colspan="4">CR><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></td></li<></cr>	CR> <lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf>							
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー						
				<cr><li< td=""><td>=>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>操作非サポート</td></li<></cr>	=>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	操作非サポート						
		作用		+CIEVの	出力/非出力を設定します。							
参照		コマンド	 構文	AT+CME	R? <cr></cr>							
		レスポンス			=>+CMER: <sp><mode>,<keyp>,<disp>,<ind>,<bfr><cr><lf> =>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></bfr></ind></disp></keyp></mode></sp>	正常						
		作用		+CIEVの表示/非表示の設定値を取得します。								
範囲表示		コマンド構文		AT+CMER=? <cr></cr>								
		レスポンス		+CMER: <sp>(サポートする<mode>の範囲),(サポートする<keyp>の範囲),(サポートする<disp>の範囲),(サポートする<ind>の範囲),(サポートする (サポートする<ind>の範囲),(サポートする (サポートする<ind>の範囲)</ind></ind></ind></disp></keyp></mode></sp>								
パラメー	タの定義			•								
パラメー	 タ名	パラメータの型		パラメー	パラメータの詳細 NV							
mode		整数型	整数型		3:固定 NV							
keyp		整数型		0:固定		NV						
disp		整数型		0:固定		NV						
ind		整数型		0:+CIE\ 1:+CIE\	+CIEVの表示/非表示の設定 0:+CIEVを表示しません。(初期値) 1:+CIEVを表示します。 ※省略した場合、設定値の変更を行いません。							
bfr	bfr 整数型		0:固定		NV							
備考およ	び属性情	. 報										
備考 (なし)												
連結	&V	SIM	Time	PORT								
	0	0	S	P2								

No.013 信号品質取得(+CESQ)

概要									
コマンド	+CESQ								
コマンド名		信号品質取得							
コマンド内容		信号品質を取得します。							
書式	III SHIX C MIS								
_ 実行	コマンド構文 AT+CESQ <cr></cr>								
<i>2</i> (1)	レスポンス	<cr><lf>+CESQ:<sp><rxlev>,<ber>,<rscp>,<ecno>,<rsrq>,<rsrp><cr><lf></lf></cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></rsrp></rsrq></ecno></rscp></ber></rxlev></sp></lf></cr>	正常						
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	エラー						
	作用	信号品質を取得します。	_						
実行	コマンド構文	AT+CESQ= <value><cr></cr></value>	T_w						
	レスポンス	<cr><lf>+CESQ:<sp><rxlev>,<ber>,<rscp>,<ecno>,<rsrq>,<rsrp>,<sinr><cr><lf></lf></cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></sinr></rsrp></rsrq></ecno></rscp></ber></rxlev></sp></lf></cr>							
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	エラー						
	作用	SINR ^{*1} を含む信号品質を取得します。							
パラメータの定									
パラメータ名	パラメータの型	パラメータの詳細	NV						
value	整数型	1: <sinr>を含むレスポンスを返却</sinr>	_						
rxlev	整数型	99:検出不可(固定)							
ber	整数型	99:検出不可(固定)							
rscp	整数型	255:検出不可(固定)	_						
ecno	整数型	255:検出不可(固定)	_						
rsrq	整数型	0 ~ 34: 0: rsrq < -19.5 dB 1: -19.5 dB ≦ rsrq < -19 dB 2: -19 dB ≦ rsrq < -18.5 dB :: : : : 32: -4 dB ≦ rsrq < -3.5 dB 33: -3.5 dB ≦ rsrq < -3 dB 34: -3 dB < rsrq 255: 検出不可、圏外							
rsrp	整数型	0 ~ 97: 0: rsrp < -140 dBm 1: -140 dBm ≦ rsrp < -139 dBm 2: -139 dBm ≦ rsrp < -138 dBm : : : : 95: -46 dBm ≦ rsrp < -45 dBm 96: -45 dBm ≦ rsrp < -44 dBm 97: -44 dBm ≦ rsrp 255: 検出不可、圏外	_						
sinr	整数型	0 ~ 50: 0: sinr < -19 dB 1: -19 dB ≤ sinr < -18 dB 2: -18 dB ≤ sinr < -17 dB ::::::::::::::::::::::::::::::::::::	_						
備考および属性	情報								
備考	(なし)								
連結 &V	SIM Time	PORT							
	S	P2							

^{* 1} SINR(Signal to Interference plus Noise Ratio)…信号強度と干渉信号+ノイズ強度の比率(SINR=S/(I+N) S:信号電力、I:干渉信号電力、N:ノイズ電力)。

No.014 ネットワーク時刻取得(+KCCLK)

概要										
コマンド	+KCCLK	KCCLK								
コマンド名	ネットワー	-ク時刻取	?得							
コマンド内容	ネットワー	-ク時刻を	取得します	f .						
書式										
参照	コマンド村	構文	AT+KCCL	K? <cr></cr>						
	レスポン	Z		F>+KCCLK: <sp><time><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></time></sp>	正常					
	作用		ネットワ-	ネットワーク時刻を取得します。						
パラメータの定義										
パラメータ名	パラメーク	タの型	パラメー	パラメータの詳細 NV						
time	テキスト型	빝	yy:年(dd,hh:mm:ss+TZ" 西暦下2桁)、MM:月、dd:日、hh:時、mm:分、ss:秒 ムゾーン(15分単位で表され、-96 ~+ 96 の範囲の値をとることができます)	_					
備考および属性情	報									
備考	・ネットワーク時刻は、本製品を電源オンすると、1980年1月6日0時0分0秒(初期時刻)からカウントを開始します。ネットワークから時刻を取得すると、時刻を補正します。電源オフした場合、初期時刻から再度カウントを開始します。 ・ネットワーク時刻は、ネットワークから時刻を取得し補正される時刻です。ATコマンド(+CCLK)で取得できるユーザ時刻とは異なります。									
連結 &V	SIM	Time	PORT							
		S	P2							

No.015 電波送受信状態取得(+KRMDST)

概要			,									
コマンド		+KRMDS	+KRMDST									
コマンド	 名	電波送受信状態取得										
コマンド	内容	電波送受	信状態を	取得します	-							
書式												
参照		コマンド	構文	AT+KRM	DST? <cr></cr>							
		レスポン	ス	_	F>+KRMDST: <sp><status><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></status></sp>	正常(<status> が1の場合)</status>						
					F>+KRMDST: <sp><status>,<flag><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></flag></status></sp>	正常(<status> が0の場合)</status>						
		作用		電波送受	信状態を表示します。	·						
パラメー	タの定義											
パラメー	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV						
status		整数型		0:電波送受信停止状態 1:電波送受信を行う状態								
flag		16進数型		 <status>が0の場合のみ、電波送受信が停止した原因を示します。</status> 電波送受信停止を設定した機能を示す下記値を返します。 01:ATコマンド(+CFUN=0)の実行 02:温度プロテクション*1 03:ATコマンド(+CFUN=0)の実行および温度プロテクション 								
備考およ	び属性情	- 青報										
備考 (実行例) 電波送受信を行う AT+KRMDST? +KRMDST: 1 OK 電波送受信停止状 AT+KRMDST? +KRMDST? +KRMDST: 0, 03 OK			が信を行う DST? IT: 1 信停止状 DST?									
連結	&V	SIM	Time	PORT								
		S P2										

^{*1} 温度プロテクションは、モジュールが高温になったとき、自動的に電波送受信を停止する機能です。

No.016 内部温度取得(+KGTEMP)

概要										
コマンド		+KGTEM	P							
コマンド名		内部温度	取得							
コマンド内容	Ž	内部温度	内部温度を取得します。							
書式										
参照		コマンド	構文	AT+KGTE	EMP <cr></cr>					
		レスポン	ス		F>+KGTEMP: <sp><temp><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></temp></sp>	正常				
				<cr><li< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
		作用		モジュー	ル内部の温度を取得します。	NV				
パラメータの	の定義									
パラメータ名	<u> </u>	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
temp		テキスト型		※単位: ※動作保 も高い場	ジュール内部温度 C (摂氏)、有効範囲: -41 ~ +125(1℃単位) P障温度を超える温度の場合、正しい値を取得できません(温度が124° Cより合、+125を取得します。温度が0° Cの場合、+0を取得します。温度が-40° Cか場合、-41を取得します)。	_				
備考および	属性情	報								
備考 <実行例> モジュール内部温原 AT+KGTEMP +KGTEMP: +40 OK モジュール内部温原 AT+KGTEMP +KGTEMP +KGTEMP: -5 OK			ル内部温原 EMP P: +40 ル内部温原 EMP							
連結	&V	SIM	Time S	PORT P2						

No.017 モジュール動作制御 (+CFUN)

概要										
コマンド		+CFUN								
コマンド	 名	モジュー	ル動作制征	———— 卸						
コマンド	 内容	本製品内	のモジュ-	ール動作を	制御します。					
書式										
設定		コマンド	構文	AT+CFUI	N= <fun>[,<rst>]<cr></cr></rst></fun>					
		レスポン	 ス	<cr><l< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></l<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常				
				<cr><l< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></l<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
				<cr><l< td=""><td>F>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>操作非サポート</td></l<></cr>	F>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	操作非サポート				
		作用		モジュー	ル動作を制御します。					
参照		コマンド	 構文	AT+CFUI	N? <cr></cr>					
		レスポンス			F>+CFUN: <sp><fun><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></fun></sp>	正常				
				<cr><l< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></l<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
		作用		現在の設	定値を取得します。					
範囲表示		コマンド	 構文	AT+CFUI	N=? <cr></cr>					
		レスポンス <cr><lf>+CFUN:<sp>(サポートする<fun>の範囲),(サポートする<rst>の範囲)<cr><l <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></l </cr></rst></fun></sp></lf></cr>				> <lf></lf>				
パラメー	タの定義			<u>'</u>						
パラメー	 タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
fun	整数型			1:電波 6:再起 9:電源		_				
rst		整数型		※0は省 1:設定 ※ <fun></fun>	を有効にするための再起動を行わない(初期値) 略できます。 を有効にするための再起動を行う が1の場合のみ有効です。 <fun>が1以外の場合、無効です。 :無効です。</fun>					
備考およ	び属性情	報								
備考		(なし)								
連結	&V	SIM	Time	PORT						
			L3	P2						

No.018 ファームウェアバージョン取得(+CGMM)

概要												
コマンド		+CGMM	-CGMM									
コマンドネ	名	ファーム「	ファームウェアバージョン取得									
コマンドア	内容	ファーム「	ファームウェアバージョンを取得します。									
書式	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·											
設定		コマンド	構文	AT+CGM	R <cr></cr>							
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>=><revision><cr><lf></lf></cr></revision></td><td>正常</td></li<></cr>	=> <revision><cr><lf></lf></cr></revision>	正常						
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー						
		作用		ファーム・	ウェアバージョンを取得します。							
範囲表示		コマンド	構文	AT+CGMR=? <cr></cr>								
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td colspan="4"></td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>							
パラメーク	タの定義											
パラメーク	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV						
revision		テキスト	型	ピリオド	を含む7文字の英数字を取得します。	_						
備考およる	び属性情	報										
備考		(なし)										
連結	&V	SIM	Time	PORT								
			L3	P2								

No.019 IMEI取得(+CGSN)

Inv	4017 मर											
概要												
コマンド		+CGSN	-CGSN									
コマンド	名	IMEI取得	MEI取得									
コマンド	内容	IMEIを取	MEIを取得します。									
書式												
設定		コマンド	 構文	AT+CGS1	N <cr></cr>							
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F><sn><cr><lf></lf></cr></sn></td><td colspan="3">正常</td></li<></cr>	F> <sn><cr><lf></lf></cr></sn>	正常						
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー						
		作用		IMEIを取	得します。							
範囲表示		コマンド	 構文	AT+CGS1	AT+CGSN=? <cr></cr>							
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td colspan="4"></td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>							
パラメー	タの定義											
パラメー	- タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV						
sn		テキスト	<u></u>	IMEI形式	で表される10進数15桁の数字を取得します。	_						
備考およ	び属性情	 報										
備考		(なし)										
連結	&V	SIM	Time	PORT								
			S	P2								

No.020 IMSI取得(+CIMI)

概要	概要										
コマンド		+CIMI	-CIMI								
コマンドク	名	IMSI取得	MSI取得								
コマンド	内容	nanoSIM	カードか	らIMSIを取	双得します。						
書式	書式 <u> </u>										
設定		コマンド	構文	AT+CIMI	<cr></cr>						
		レスポン	ス		F> <imsi><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></imsi>	正常					
				<cr><li< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td colspan="4">エラー エラー</td></li<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー エラー					
				<cr><li< td=""><td>F>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></li<></cr>	F>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー					
		作用		nanoSIM	カードからIMSIを取得します。	17-					
範囲表示		コマンド	構文	AT+CGS1	N=? <cr></cr>						
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td colspan="3"></td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>						
パラメーク	タの定義										
パラメーク	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV					
IMSI		テキスト	型 -	IMSI形式	で表される数字を取得します。						
備考およ	び属性情	報									
備考 <実行例> IMSIが440521234 AT+CIMI 440521234567890			10521234		場合						
連結	&V	SIM	Time	PORT							
		0	S	P2							

No.021 電話番号取得(+CNUM)

概要										
コマンド		+CNUM								
コマンド名		電話番号取得								
コマンド内容	容	nanoSIMカードから電話番号を取得します。								
書式										
設定		コマンド	構文	AT+CNU	M <cr></cr>					
		レスポン	ス		F>+CNUM: <sp><number>,<type><cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></type></number></sp>	正常				
				<cr><</cr>	LF>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
				<cr><li< td=""><td>>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></li<></cr>	>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー				
		作用		nanoSIM	カードを取得します。					
範囲表示		コマンド	 構文	AT+CNU	M=? <cr></cr>					
		レスポンス <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>								
パラメータの	の定義									
パラメータ名	<u> </u>	パラメータの型		パラメー	タの詳細	NV				
number		テキスト	<u></u>	<type> (</type>	で指定する電話番号	_				
type		整数型		129: <r 128: 不</r 	number> に' +' が含まれる場合 number> に' +' が含まれない場合 明 活番号が書き込まれていない場合					
備考および	属性情報									
備考		AT+CNU +CNUM: OK	が09012: M "0901234 が書き込 M	345678 <i>の</i> : 5678″,129 まれていな						
連結	&V	SIM	Time	PORT						
,411		0	S	P2						
		$\overline{}$		'-						

No.022 PIN/PUKコード入力(+CPIN)

概要										
コマンド		+CPIN								
コマンド	名	PIN/PUK	コード入え	ካ						
コマンド	内容	SIMカー	ドにPIN/P	UKコード	を入力します。					
書式										
設定		コマンド	構文	AT+CPIN= <pin>[,<newpin>]<cr></cr></newpin></pin>						
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>=>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	=>OK <cr><lf></lf></cr>	正常				
				<cr><</cr>	LF>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
				<cr><lf< td=""><td>=>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></lf<></cr>	=>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー				
		作用		ERRORを	こPINの入力を行います。ATコマンド(+CLCK)でPIN入力が無効に設定されて出力します。誤ったPINを3回入力した場合、 <pin>にPUKを入力し、<newpi てください。</newpi </pin>					
設定		コマンド	構文	AT+CPIN	? <cr></cr>					
		レスポンス			=>+CPIN: <sp><code><cr><lf> =>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></code></sp>	正常				
				<cr><</cr>	LF>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
				<cr><lf< td=""><td>>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></lf<></cr>	>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー				
		作用		PINまたり	まPUKのロック状態を取得します。					
範囲表示		コマンド	 構文	AT+CPIN	=? <cr></cr>					
		レスポン	ノスポンス <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>							
パラメー	タの定義									
パラメー	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
pin、nev	wpin	テキスト	キスト型 4~8文字の10進数の文字列です。 PINを入力する場合、 <newpin>は省略できます。 PUKを入力する場合、<pin>にPUKを入力し<newpin>に新しいPINコードを入力してください。 ※ダブルクォーテーションは不要です。</newpin></pin></newpin>							
code		テキスト型	1	SIM PIN	PIN/PUKロック解除状態 : PINロック状態 <: PUKロック状態	_				
備考およ	び属性情	報								
備考		<実行例 PINコー AT+CPIN OK	ドが 1234	の場合						
連結	&V	SIM	Time	PORT						
			S	P2						

No.023 PINコード入力要否設定(+CLCK)

概要										
コマンド		+CLCK								
コマンドネ	名	PIN ¬	PINコード入力要否設定							
コマンド	内容	SIMカー	ドのPINコ	1ード入力	要否を設定します。					
書式										
設定		コマンド	構文	AT+CLC	<= <fac>,<mode>,<passwd><cr></cr></passwd></mode></fac>					
		レスポン	ス	<cr><l< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></l<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常				
				<cr><</cr>	LF>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
				<cr><l< td=""><td>F>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></l<></cr>	F>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー				
		作用		SIMカー	ドのPINコード入力要否を設定します。					
範囲表示		コマンド	構文	AT+CLC	(=? <cr></cr>					
		レスポン	ス	1	F>+CLCK: <sp>(サポートする<fac>の範囲)<cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></fac></sp>					
パラメーク	タの定義									
パラメーク	タ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
fac		テキスト	型	その他: ※初期値	(PIN有効/ PIN無効) ERRORを出力します。 はありません。					
mode		整数型		0: ロックf 1: ロック その他: E	RRORを出力します。	_				
					はありません。					
passwd		テキスト	<u> </u>	※初期値	/ド(+CPWD)で設定した PIN コードです。 はありません。 クォーテーションが必要です。	_				
備考およる	び属性情	報								
備考	備考		> 定、PIN : <="SC",1,"		234の場合					
連結	&V	SIM	Time	PORT						
			S	P2						

No.024 PINコード変更(+CPWD)

概要								
コマンド	+CPWD							
コマンド名	PIN ¬	ド変更						
コマンド内容	SIMカー	-ドのPINコ	コードを変す	更します。				
書式								
設定	コマンド	滿文	AT+CPW	D= <fac>,<oldpwd>,<newpwd><cr></cr></newpwd></oldpwd></fac>				
	レスポン	ノス	<cr><l< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></l<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常			
			<cr><</cr>	LF>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー			
			<cr><l< td=""><td>F>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>エラー</td></l<></cr>	F>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	エラー			
	作用		SIMカー	ドのPINコードを変更します。				
範囲表示	コマンド	滿文	AT+CPW	'D=? <cr></cr>				
	レスポン	ノス		F>+CPWD: <sp>(<fac>,<pwdlength>),<cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></pwdlength></fac></sp>				
パラメータの深	定義							
パラメータ名	ペラメータ名 パラメータの		パラメー	タの詳細	NV			
fac	テキスト	テキスト型		(PIN 有効/ PIN 無効) ERRORとなります。 iはありません。 クォーテーションが必要です。				
oldpwd	テキスト	型	※最大サ	Nコードを入力してください。 ・イズは <pwdlength> に従います。 クォーテーションは不要です。</pwdlength>	_			
newpwd	テキスト	型	※最大サ	Nコードを入力してください。 ・イズは <pwdlength> に従います。 クォーテーションは不要です。</pwdlength>	_			
pwdlength	整数型		PIN I	ドの長さです。	_			
備考および属	性情報							
備考		3		所しいPINコードが5678の場合、				
連結 &	V SIM	Time	PORT					
		S	P2					

No.025 APN設定・取得(+CGDCONT)

概要										
コマンド	+CC	3DCO1	VT							
コマンド名	APN	Ⅰ設定	・取得							
コマンド内	容 APN	1設定	取得を	行います。						
書式										
設定	コマ	アンド棹	す文	AT+CGDCONT= <cid>[<pdp_type>[,<apn>[,<pdp_addr>[,<d_comp>[,<h_comp>[,<emergency indication="">]]]]]]]]<cr></cr></emergency></h_comp></d_comp></pdp_addr></apn></pdp_type></cid>	<ipv4addralloc>[,</ipv4addralloc>					
	レス	、ポンス	ζ	<cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	正常					
				<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	範囲エラー					
	作用			<cid>で指定したプロファイルに設定値を設定します。</cid>AT+CGDCONT=<cid><cr>を実行すると、<cid>で指定したプロファイルの設定値を削除します。</cid></cr></cid>						
参照	コマ	アンド 標	す文	AT+CGDCONT? <cr></cr>						
	レス	ポンス	Z.	<pre><cr><lf>+CGDCONT:<sp><cid>,<pdp_type>,<apn>,<pdp_addr>,<d_ comp="">,<h_comp>[,<ipv4addralloc>[,<emergency indication="">]] [<cr><lf>+CGDCONT:<sp><cid>,<pdp_type>,<apn>,<pdp_addr>,<d_ comp="">,<h_comp>[,<ipv4addralloc>[,<emergency indication="">]][]]<cr><lf><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></emergency></ipv4addralloc></h_comp></d_></pdp_addr></apn></pdp_type></cid></sp></lf></cr></emergency></ipv4addralloc></h_comp></d_></pdp_addr></apn></pdp_type></cid></sp></lf></cr></pre>	正常					
	作用			<cid>で指定したプロファイルの設定値を取得します。</cid>						
範囲表示	コマ	アンド構	す 文	AT+CGDCONT=? <cr></cr>						
		ポンス		<cr><lf>+CGDCONT:<sp>(サポートする <cid>の範囲),<pdp_type>,,,(サポートする 囲),(サポートする <h_comp>の範囲),(サポートする <lpv4addralloc>の範囲),(サポート indication>の範囲) [<cr><lf>+CGDCONT:<sp>(サポートする <cid>の範囲),<pdp_type>,,,(サポートする 囲),(サポートする <lpv4addralloc>の範囲),(サポートする [、Jポートする <h_comp>の範囲),(サポートする <lpv4addralloc>の範囲),(サポート indication>の範囲) []]<cr><lf><<cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></lpv4addralloc></h_comp></lpv4addralloc></pdp_type></cid></sp></lf></cr></lpv4addralloc></h_comp></pdp_type></cid></sp></lf></cr>	囲),(サポートする <ipv4addralloc>の範囲),(サポートする<emergency ポートする<cid>の範囲),<pdp_type>,,,(サポートする<d_comp>の範</d_comp></pdp_type></cid></emergency </ipv4addralloc>					
パラメータ	の定義									
パラメータ	名 パラ	メータ	マの型	パラメータの詳細	NV					
cid	整数	 文型		プロファイルを指定する値。以下に従い、プロファイル1またはプロファイル2を指定してください。 1: プロファイル1(キャリア網接続用) 2: プロファイル2(無手順接続用/ダイヤルアップ接続用) その他:無効です。	NV					
PDP_Type	テキ	-スト型	<u>-</u>	IP種別を指定する文字列。省略した場合 "IP" を設定した場合と同一の動作となります。	NV					
APN	テキ	-スト型	<u>-</u>	接続するネットワークを特定するための文字列。パラメータの設定を省略した場合、""(空文字列)を設定した場合と同一の動作となります。初期値:""(空文字列)最大サイズ:62バイト※ダブルクォーテーションが必要です。	NV					
PDP_addr	整数	 対型		非サポート(入力しても無視します)	_					
d_comp	整数			非サポート(入力しても無視します)	_					
h_comp	整数			非サポート(入力しても無視します)	_					
IPv4AddrA	lloc 整数	型		0:固定 ※省略した場合、0を設定した場合と同一の動作となります。	NV					
emergency indication	y 整数	型		0:固定 ※省略した場合、0を設定した場合と同一の動作となります。	NV					
備考およて	が属性情報									
備考	• 無	手順捷	妾続におり	接続において、お客様製品がシングルIPの場合、PDP_Typeには対応する値を設定してくだいて、お客様製品がIPv4の場合、PDP_TypeにはIPV4を設定してください。 いて、お客様製品がIPv6の場合、PDP_TypeにはIPV4V6を設定してください。	ださい。					
	/11		X-1701 - 00	_ /·						
連結		M	Time	PORT						

No.026 認証パラメータ設定・取得(+CGAUTH)

概要									
コマンド		+CGAUT	H						
コマンド名	,]	認証パラ	メータ設定	定・取得					
コマンド内]容	認証パラ	メータを記	設定・取得	します。				
書式									
設定		コマンド	構文	AT+CGAI					
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>正常</td></lf<></cr>	正常				
				<cr><lf< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>範囲エラー</td></lf<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	範囲エラー			
				<cr><lf< td=""><td>>+CME ERROR:<sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp></td><td>その他エラー</td></lf<></cr>	>+CME ERROR: <sp><err><cr><lf></lf></cr></err></sp>	その他エラー			
		作用		1	メータを設定します。 JTH= <cid><cr>を実行すると、設定を削除します。</cr></cid>				
参照		コマンド	構文	AT+CGAI	JTH? <cr></cr>				
		レスポン	Z	[<cr><l []]<cr></cr></l </cr>	F>+CGAUTH: <cid>,<auth_prot>,<userid>,<password> F>+CGDAUTH:<cid>,<auth_prot>,<userid>,<password> <lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></password></userid></auth_prot></cid></password></userid></auth_prot></cid>	正常			
		作用		<auth_p< td=""><td>メータを取得します。 rot>が0の場合、 <userid>,<password>は表示しません。 rot>が1,2,3の場合、 <password>は常に "********を表示します。</password></password></userid></td><td></td></auth_p<>	メータを取得します。 rot>が0の場合、 <userid>,<password>は表示しません。 rot>が1,2,3の場合、 <password>は常に "********を表示します。</password></password></userid>				
範囲表示		コマンド	構文	AT+CGAUTH=? <cr></cr>					
		レスポン	スポンス						
パラメータ	の定義								
パラメータ	名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV			
cid		整数型		てください 1:プロフ 2:プロフ	イルを指定する値。以下に従い、プロファイル1またはプロファイル2を指定しい。 ファイル1(キャリア網接続用) ファイル2(無手順接続用/ダイヤルアップ接続用) 無効です。	NV			
auth_prot		整数型		となります	・ により、 ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	NV			
userid		テキスト型		ユーザID。ダブルクォーテーションが必要です。省略した場合、""(空文字列)を設定 NV した場合と同一の動作となります。 初期値:""(空文字列) 最大サイズ:127バイト					
password		テキスト	<u></u>	定した場 初期値:	ド。ダブルクォーテーションが必要です。省略した場合、""(空文字列)を設合と同一の動作となります。 ""(空文字列) ズ:127バイト	NV			
備考および	び属性情	報							
備考		本コマ	ンドを使用	用するには	、事前にAT+CGDCONTを実行する必要があります。				
連結	&V	SIM	Time	PORT					

No.027 IPアドレス取得(+CGPADDR)

概要									
コマンド	+CGPAD	DR							
コマンド名	IPアドレス	ス取得							
コマンド内容	指定した	プロファイ	ルのIPア	ドレスを取得します。					
書式	書式								
実行	コマンド	構文	AT+CGP/	ADDR[= <cid>[,<cid>[,]]]<cr></cr></cid></cid>					
	レスポン	Z	[<cr><l< td=""><td>F>+CGPADDR:<sp><cid>[,<pdp_addr_1>[,<pdp_addr_2>]] .F>+CGPADDR:<sp><cid>,[<pdp_addr_1>[,<pdp_addr_2>]][]]<cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></pdp_addr_2></pdp_addr_1></cid></sp></pdp_addr_2></pdp_addr_1></cid></sp></td><td>正常</td></l<></cr>	F>+CGPADDR: <sp><cid>[,<pdp_addr_1>[,<pdp_addr_2>]] .F>+CGPADDR:<sp><cid>,[<pdp_addr_1>[,<pdp_addr_2>]][]]<cr><lf> F>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></pdp_addr_2></pdp_addr_1></cid></sp></pdp_addr_2></pdp_addr_1></cid></sp>	正常				
			<cr><lf< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></lf<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
	作用		<cid>で</cid>	指定したプロファイルのIPアドレスを取得します。					
範囲表示	コマンド	構文	AT+CGP/	ADDR=? <cr></cr>					
	レスポン	ス	<cr><lf>+CGPADDR:<sp>(設定済の<cid>のリスト)<cr><lf></lf></cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cid></sp></lf></cr>						
パラメータの定義									
パラメータ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
cid	整数型		プロファク します。 初期値:	イルを指定する値。省略した場合、すべてのプロファイルのIPアドレスを取得 1	_				
PDP_addr_1 PDP_addr_2	整数型		マットでは ※IPv4の 192.0.2 ※IPv6の	2.1	_				
備考および属性情	青報								
備考	IP種別の設定が IPv6のIPアドレ		IPv4のみの スを出力し	イル2に設定されたAPNが同じ場合、(<pdp_addr_2>)はすべて0を出力しますの場合、<pdp_addr_1>にIPv4のIPアドレスを出力します。IPv6のみの場合、ます。IPv4/IPv6のデュアルIPスタックの場合、<pdp_addr_1>にIPv4のIPアドビ出力します。</pdp_addr_1></pdp_addr_1></pdp_addr_2>	<pdp_addr_1>に</pdp_addr_1>				
連結 &V	SIM	Time	PORT						
	0	S	P2						

No.028 ダイヤルアップ接続開始(D)

概要								
コマンド	D	D						
コマンド名	ダイヤル	ダイヤルアップ接続開始						
コマンド内容	ダイヤル	ダイヤルアップ接続を開始します。						
書式								
実行	コマンド	構文	ATD* <gprs_sc>[*[<called_address>][*[<l2p>][*[<cid>[,<cid>[,]]]]]]]#<cr></cr></cid></cid></l2p></called_address></gprs_sc>					
	レスポン	′ ス	<cr><li< td=""><td>S>CONNECT<cr><lf></lf></cr></td><td>接続</td></li<></cr>	S>CONNECT <cr><lf></lf></cr>	接続			
			<cr><li< td=""><td>エラー</td></li<></cr>	エラー				
			<cr><li< td=""><td>F>NO CARRIER<cr><lf></lf></cr></td><td>切断</td></li<></cr>	F>NO CARRIER <cr><lf></lf></cr>	切断			
	作用		ダイヤルアップ接続を開始します。					
パラメータの定義	虔							
パラメータ名	パラメータの型		パラメータの詳細		NV			
GPRS_SC	整数型	整数型		99:パケットデータ発信用の特番 —				
called_address	テキスト型		非対応(入力しても無視します。)					
L2P	整数型	整数型		非対応(入力しても無視します。)				
cid	整数型		プロファイルを指定する値。 —					
			設定値:1 ~ 16 (初期値:1)					
* <cid>は2を設定してください。</cid>								
備考および属性情報								
備考	(なし)							
連結 &V	SIM	Time	PORT					
			P1					

No.029 ダイヤルアップ切断理由取得(+KDUNER)

概要									
コマンド		+KDUNER							
コマンド名		ダイヤルアップ切断理由取得							
コマンド内容		前回のダイヤルアップ接続の切断理由を取得します。							
書式									
実行		コマンド構文		AT+KDUNER <cr></cr>					
		レスポンス			F>+KDUNER: <sp><err><cr><lf> 切断理由 <err>>OK<cr><lf> 0: 正常切断 1: PDN接続異常 99: その他(初期値)</lf></cr></err></lf></cr></err></sp>				
		作用		前回のダイヤルアップ接続の切断理由を取得します。					
備考および属性情報									
備考	・ 無手順接続して				いる場合、+KDUNER: 99を出力します。				
連結 8	kV	SIM	Time	PORT					
			S	P2					

No.030 無手順接続開始(+KDNP)

概要										
コマンド		+KDNP								
コマンド	 名	無手順接続開始								
コマンド	 内容	無手順接続によるデータ通信を開始します。								
書式		7.11.3 74.32.	.,,,							
実行		コマンド構文 AT+KDNP= <ipaddr>,<host>,<port_dst>,<protocol>,<port_src>[,<cid>]<cr></cr></cid></port_src></protocol></port_dst></host></ipaddr>								
		レスポン	 ス	<cr><l< td=""><td>正常</td><td></td></l<></cr>	正常					
						<cr><lf>ERROR<cr><lf> 設定異常</lf></cr></lf></cr>		 定		
				<cr><l< td=""><td>F>REJECT<cr><lf></lf></cr></td><td>競合検出</td><td></td></l<></cr>	F>REJECT <cr><lf></lf></cr>	競合検出				
					F>NO CARRIER4NP: <sp><err><cr><lf> F>CONNECT4NP</lf></cr></err></sp>	切断(非請求) <err>内容 0:正常切断 1:PDN接続異常 2:名前解決失敗 3:ソケット確立失敗 4:サーバ切断 5:SSLセッション確立失 6:Alert受信(SSLセッン確立以降) 99:その他</err>				
				<cr><lf>CONNECT4NP<cr><lf> 接続(非</lf></cr></lf></cr>			i)//			
0-1-3	2 - 11.24	作用		無手順接	続によるデータ通信を開始します。					
	タの定義	`	·	l	4		I			
パラメー	タ名	パラメー		パラメー	NV					
ir addi	Paddr テキスト型		±	※ダブル ※IPv4の 127.0.0 ※IPv6の	・一バのIPアドレス。 ・クォーテーションは不要です。)入力例: 0.1 0入力例: db8:bd05:1d2:288a:1fc0:1:10ee					
Host		テキストを	ॻ		ーバのホスト名(最大 半角63文字)。 グォーテーションは不要です。		_			
Port_dst		整数型		接続先サ		_				
Protocol		整数型		無手順接続で使用するプロトコル。 0: UDP 1: TCP 2: SSL						
Port_src		整数型		<port_sr< td=""><td>ト番号(1024 ~ 65535)。 c> が未設定の場合、またはProtocolに 1,2,3 のいずれかを設定した な値を使用します。</td><td> :場合は、</td><td>_</td></port_sr<>	ト番号(1024 ~ 65535)。 c> が未設定の場合、またはProtocolに 1,2,3 のいずれかを設定した な値を使用します。	 :場合は、	_			
cid	整数型			PDP コンテキストを指定する値、Profile IDと同じ値(指定可能なcid:1 ~ 16)。 パラメー ― タの設定を省略した場合 "2" を設定した場合と同一の動作となります。 初期値:2						
備考およ	で属性情	青報								
と <host>を両ご</host>			st>を両方	設定した	、 <host>の設定が必要です。<host>を省略した場合、<ipaddr>(場合、<ipaddr>を優先します。 こPDNを確立している場合は、CONNECT4NPを出力します。</ipaddr></ipaddr></host></host>	の設定が必要	要です。 <ipaddr></ipaddr>			
連結	&V	SIM	Time	PORT			-			
			S	P2						

No.031 無手順接続送信タイマ/バッファ設定・取得(+KXCFGNP)

概要											
コマンド		+KXCFGI	+KXCFGNP								
コマンド名		無手順接	無手順接続送信タイマ/バッファ設定・取得								
コマンド内	容	送信を行	無手順接続はデータ送信効率化のために一定時間のデータ蓄積後、もしくは一定サイズのデータ蓄積後にパケット生成およて 送信を行います。本コマンドでは、データ入力後パケット送信するまでの送信タイマおよび送信バッファサイズの設定、およ び出力を行います。								
書式											
設定		コマンド	 構文	AT+KXCF	GNP= <time>,<buffer><cr></cr></buffer></time>						
		レスポン	ス	<cr><li< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>設定成功</td></li<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	設定成功					
				<cr><li< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>設定異常判定</td></li<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	設定異常判定					
		作用		無手順接続の送信タイマおよび送信バッファサイズを設定します。 AT+KXCFGNP=, <cr>を実行すると、初期値に設定します。</cr>							
参照		コマンド構文		AT+KXCFGNP? <cr></cr>							
		レスポンス		<cr><lf>+KXCFGNP:<sp><time>,<buffer><cr><lf> <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></buffer></time></sp></lf></cr>							
		作用		無手順接続の送信タイマ設定および送信バッファサイズを取得します。							
パラメータ	の定義										
パラメータ	名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV					
time		整数型		モジュー	ル入力後パケット送信するまでの時間:1 ~ 36000[msec](初期値:3000)	NV					
buffer		整数型		モジュール	レ入力後パケット送信するまでのバッファサイズ:1 ~ 2048[byte](初期値:1372)	NV					
備考および	属性情報	———— 报									
備考 ・ <time>および<</time>			>および <	:buffer> เฮ	省略可能です。						
連結	&V	SIM	Time	PORT							
			S	P2							

No.032 無手順接続自局 IPアドレス取得(+KADDRNP)

概要	概要									
コマンド		+KADDR	-KADDRNP							
コマンド	 名	無手順接	続自局IP	アドレス取	得					
コマンド	内容	無手順接	続時の自	局IPアドレ	,スを取得します。					
書式										
実行		コマンド	構文	AT+KAD	DRNP? <cr></cr>					
		レスポンス		1	=>+KADDRNP: <sp><addr><cr><lf> =>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></addr></sp>	正常				
				<cr><l< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></l<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
		作用		無手順接	無手順接続時の自局IPアドレスを取得します。					
パラメー	タの定義									
パラメー	タ名	パラメー	タの型	パラメー	パラメータの詳細 NV					
addr		整数型	型 無手順接続の自局 IP アドレス。 — ※ダブルクォーテーションは不要です。 ※IPv4 の出力例: 127.0.0.1 ※割当てがない場合、すべて"0"を出力します。			_				
備考およ	び属性情	報				·				
備考・無手順接続されていない場合、0.0.0.0およびOKを出力します。				場合、0.0.0.0 および OK を出力します。						
連結	&V	SIM	Time	PORT						
		0	O S P2							

No.033 接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ接続)設定・取得(+KCOMSET)

概要										
コマンド	+KCOMS	+KCOMSET								
コマンド名	接続方法	接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ接続)設定・取得								
コマンド内容	接続方法	(無手順	接続/ダイ	(ヤルアップ接続)を設定・取得します。						
書式										
設定	コマンド	構文	AT+KCOI	MSET= <com_type><cr></cr></com_type>						
	レスポン	 ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
			<cr><lf< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>範囲エラー</td></lf<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	範囲エラー					
	作用		接続方法	(無手順接続/ダイヤルアップ接続)を設定します。						
参照	コマンド	 構文	AT+KCOI	MSET? <cr></cr>						
	レスポン	レスポンス		=>+KCOMSET: <sp><com_type><cr><lf> =>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></com_type></sp>	正常					
	作用	作用		接続方法(無手順接続/ダイヤルアップ接続)を取得します。						
範囲表示	コマンド	 構文	AT+KCOI	COMSET=? <cr></cr>						
	レスポン	レスポンス		<cr><lf>+KCOMSET:<sp>(サポートする<com_type>の範囲)<cr><lf><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></com_type></sp></lf></cr>						
パラメータの定	 三義		<u>'</u>							
パラメータ名	パラメー	 タの型	パラメー		NV					
com_type	整数型		0:無手川1:ダイヤ	信モードを設定します。 頂接続(初期値) マルアップ接続 ERRORを出力します。	NV					
備考および属性	生情報									
備考 ・設定値の変更は ・ <com_type>は</com_type>										
連結 &V	/ SIM	Time	PORT							
	0	S	P2							

No.034 SSL証明書の格納・削除(+KSETSSL)

概要									
コマンド	+KSETSSL								
コマンド名	SSL証明書の格納・削除								
コマンド内容	SSL証明書の格納・削除を行います。								
書式									
設定	コマンド構文 AT+KSETSSL= <command/> [, <type>[,<cert_num>,[<size>],[<seg_num>],[<bytedata>][,<pass>]</pass></bytedata></seg_num></size></cert_num></type>								
	レスポンス	<cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>							
		<cr><lf><size><sp>BYTE<sp>RECEIVED<cr><lf> 正常</lf></cr></sp></sp></size></lf></cr>							
		<cr><lf>OK<cr><lf> (終端デー</lf></cr></lf></cr>	-タ送信時)						
		<cr><lf>ERROR<cr><lf> エラー</lf></cr></lf></cr>							
	作用	クライアント証明書、CA証明書、PSKテーブルについて、モジュールに格納するパラメータ、ラ格納の実行、および、モジュールに格納済みの証明書の削除を行います。	ータの設定、						
パラメータの定	養								
パラメータ名	パラメータの型	パラメータの詳細	NV						
command	整数型	実行する処理を下記から選択し、指定してください。 0:モジュールに格納済みの証明書の削除 1:証明書の種類、証明書のバイトデータ、パスフレーズ(クライアント証明書のみ)をモジュールに転送(このコマンドでは証明書は格納されません。 <command/> 9 にてモジュールへの材納を実行します。) 9: <command/> 1 で転送した証明書情報のモジュールへの格納その他:ERRORを出力します。							
type	整数型	整数型 証明書の種類です。下記から選択し、指定してください。 1: クライアント証明書 (.PEM) 2: CA 証明書 (.PEM、.DER) 3: PSKテーブル その他: ERRORを出力します。							
cert_num	整数型								
size	整数型	証明書1つ分のファイルサイズです。1~5116 バイトの証明書までサポートします。 ※最少1、最大5116。0、または最大値を超える場合、ERRORを出力します。 ※ATコマンド(+KSETSSL)のコマンドフローの途中で値が変更された場合、ERRORを出力します。	NV						
seg_num	整数型	分割した証明書のバイトデータの通し番号です。1から昇順で指定し、最大52までを指定可能です。 ※1から昇順に指定されない場合、ERRORを出力します。例えば、 <seg_num>3を実行後に <seg_num>4以外の数値を指定すると、ERRORを出力します。 ※<size>で指定されたファイルサイズを超える<seg_num>の値が設定された場合、ERRORを出力します。例えば、<size>512を指定した場合、<seg_num>6までで全データを転送済みのため、<seg_num>7を設定するとERRORを出力します。</seg_num></seg_num></size></seg_num></size></seg_num></seg_num>							
bytedata	16進数型	証明書を <seg_num> で指定した順に 100 バイトずつ分割し、16 進数型に変換して設定します。 ※設定される証明書のデータは 100 バイト分固定で、それ以外が設定された場合は ERRORを出力します。終端データも同様です。(不足分には任意のデータを設定してください)</seg_num>							
pass	※16進数型以外の型が設定された場合、ERRORを出力します。								

備考およ	備考および属性情報								
備考		使用手・ATコマ ・ATコマ ・ATコマ ・証明書 します。 - クラィ - CA記	順(コマ アンド(+k アンド(+k での実行 は格納さ イアント証 E明書が.P	ンドフロー (SETSSL) (SETSSL) 結果は破弱 れる際にか 明書およて EM、DER	は、複数のATコマンドの組み合わせにより、証明書をモジュールに格納します。各ATコマンドは ・)が決まっており、手順通りに実行されない場合、ERRORを出力します。 は電波送受信および位置測位が停止した状態で実行してください。 のコマンドフローを実行中に、ATコマンド(+KSETSSL)以外のATコマンドが実行された場合、 います。途中のコマンドから再開した場合、ERRORを出力します。 日容が確認され、以下のいずれかに当てはまる場合は格納時にエラー(+KSSL ERROR 0)を出力 が秘密鍵が、PEM形式以外の場合 形式以外の場合 びCA証明書の署名アルゴリズムがRSA、ECDSA以外の場合				
連結	&V	SIM	Time	PORT					
			М	P2					

ATコマンド(+KSETSSL)のパラメータ < command> に対して必要なパラメータは以下の表をご参照ください。

command	type	cert_num	size	seg_num	bytedata	pass
0	1~3	×	×	×	×	×
1	1	1	0	0	0	×
		2	0	0	0	×
		3	_	_	_	0
	2	1~10	0	0	0	×
	3	1	0	0	0	×
9	×	×	×	×	×	×

○:必須、—:不要、×:設定禁止

※不要なパラメータは、カンマ区切りで空のパラメータを設定してください(例: AT+KSETSSL=1,1,3,,,,1234abcd)。

[※]設定禁止のパラメータは、カンマごと省略してください。例えば、AT+KSETSSL=9, のように、コマンドの末尾にカンマを指定すると、ERRORを出力します。

No.035 フロー制御設定・取得 (+IFC)

概要										
コマンド	+IFC	+IFC								
コマンド名	フロー制御	フロー制御設定・取得								
コマンド内容	UART1の	UART1 のフロー制御の有効/無効を設定・取得します。								
書式										
設定	コマンド棹		AT+IFC=	<dce_by_dte><cr></cr></dce_by_dte>						
	レスポンス	ζ	<cr><lf< td=""><td>>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
			<cr><lf< td=""><td>=>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></lf<></cr>	=>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー					
	作用		UART1の	フロー制御の有効/無効を設定します。						
参照	コマンド棹		AT+IFC?<	CR>						
	レスポンス	`		>+IFC: <sp><dce_by_dte><cr><lf> >OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></dce_by_dte></sp>	正常					
			<cr><lf< td=""><td>>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></lf<></cr>	>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー					
	作用	作用 UART1のフロー制御の有効/無効を取得します。								
範囲表示	コマンド枠	コマンド構文 AT+IFC=? <cr></cr>								
	レスポンス	I	<cr><lf>+IFC:<sp>(サポートする<dce_by_dte>の範囲)<cr><lf><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></dce_by_dte></sp></lf></cr>							
パラメータのタ	定義									
パラメータ名	パラメータ	マの型	パラメーク	タの詳細	NV					
DCE_by_DTE	整数型		1:フロー	-制御無効 -制御有効(初期値) ERRORを出力します。	NV					
備考および属	性情報									
備考	・フロー制御はRTS・CTSによるハードフロー制御を行います。 ・本コマンドによる設定変更は再起動後に有効になります。参照時、 <dce by="" dte="">には再起動後の値を出力します。 ・なんらかの理由で有効/無効を設定できない場合、初期値に設定します。</dce>									
連結 &	V SIM	Time	PORT							
		S	P2							

No.036 UART1のビットレート設定・取得(+KNIPR)

概要										
コマンド	+KNIPR									
コマンド名	UART1 のビットし	UART1のビットレート設定・取得								
コマンド内容	UART1 のビットし	UART1 のビットレートを設定・取得します。								
書式										
設定	コマンド構文	AT+KNIPR= <rate><cr></cr></rate>								
	レスポンス	<cr><lf><cr><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></cr></lf></cr>	正常							
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	エラー							
	作用	UART1 のビットレートを設定します。								
参照	コマンド構文	AT+KNIPR? <cr></cr>								
	レスポンス	<cr><lf>+KNIPR:<sp><rate><cr><lf> <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></rate></sp></lf></cr>	正常							
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	エラー							
	作用	UART1 のビットレートを取得します。								
範囲表示	コマンド構文	AT+KNIPR=? <cr></cr>	Γ+KNIPR=? <cr></cr>							
	レスポンス	<cr><lf>+KNIPR:<sp>(サポートする固定 <rate>の範囲)<cr><lf><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></rate></sp></lf></cr>								
パラメータの定義										
パラメータ名	パラメータの型	パラメータの詳細	NV							
rate	整数型	9600: 固定ビットレート 9600bps (初期値) 115200: 固定ビットレート 115200bps 230400: 固定ビットレート 230400bps 460800: 固定ビットレート 460800bps 1500000: 固定ビットレート 1500000bps その他: ERROR を出力します。	NV							
備考および属性	情報									
備考	・本コマンドはUART1での通信が行われていないことを確認してから実行してください。 ・本コマンドはUSB接続の場合、ERRORを出力します。 ・本コマンド実行後は、OKの表示から約2秒待ってから通信を開始してください。 ・ビットレート設定は実行後、即座に設定を反映します。電源オフまたは再起動しても設定は維持します。 ・本コマンド実行時、なんらかの理由で設定値を設定できない場合、初期値に設定します。 ・センサモードで使用する場合は、 <rate>を9600bps に設定してください。</rate>									
連結 &V	SIM Time	PORT								
	S	P2								

No.037 UART2のビットレート設定・取得(+IPR)

概要										
コマンド	+IPR									
コマンド名	UART2のと	UART2のビットレート設定・取得								
コマンド内容	UART2のと	UART2のビットレートを設定・取得します。								
書式										
設定	コマンド構	-	AT+IPR= <rate><cr></cr></rate>							
	レスポンス	. <cr< td=""><td>><lf><cr><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></cr></lf></td><td>正常</td></cr<>	> <lf><cr><cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></cr></lf>	正常						
		<cr< td=""><td>><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></td><td>エラー</td></cr<>	> <lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf>	エラー						
	作用	UAR	つのビットレートを設定します。							
参照	コマンド構	文 AT+I	PR? <cr></cr>							
	レスポンス		> <lf>+IPR:<sp><rate><cr><lf> ><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></lf></cr></rate></sp></lf>	正常						
		<cr< td=""><td colspan="4"><cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr></td></cr<>	<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>							
	作用	作用 UART2のビットレートを取得します。								
範囲表示	コマンド構	コマンド構文 AT+IPR=? <cr></cr>								
	レスポンス	レスポンス <cr><lf>+IPR:<sp>(サポートする固定 <rate> の範囲)<cr><lf> <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></cr></rate></sp></lf></cr>								
パラメータの定義										
パラメータ名	パラメータ	の型パラ	メータの詳細	NV						
rate	整数型	1152 2304 4608 1500	:固定ビットレート9600bps(初期値) 00:固定ビットレート115200bps 00:固定ビットレート230400bps 00:固定ビットレート460800bps 000:固定ビットレート1500000bps 也:ERRORを出力します。	NV						
備考および属性情	報									
備考	・本コマンドはUSB接続の場合、ERRORを出力します。 ・本コマンド実行後は、OKの表示から約2秒待ってから通信を開始してください。 ・ビットレート設定は実行後、即座に設定を反映します。電源オフまたは再起動しても設定は維持します。 ・本コマンド実行時、なんらかの理由で設定値を設定できない場合は、初期値に設定します。 ・センサモードで使用する場合は、 <rate>を9600bps に設定してください。</rate>									
連結 &V	SIM	Time PO	RT							
		S P								

No.038 位置測位の開始・停止(+KLBS)

概要											
コマンド		+KLBS	+KLBS								
コマンド	 名	位置測位	位置測位の開始・停止								
コマンド	内容	位置測位	の開始・	停止を行い	います。						
書式											
設定		コマンド	構文	AT+KLBS	= <status><cr></cr></status>						
		レスポン	ス	<cr><lf< td=""><td>F>OK<cr><lf></lf></cr></td><td>正常</td></lf<></cr>	F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常					
				<cr><lf< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></lf<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー					
		作用		位置測位	を開始または停止します。						
参照		コマンド	 構文	AT+KLBS	? <cr></cr>						
パラメー パラメー status	,_,,,	レスポン 作用 パラメー 整数型		<cr><li <cr><li 測位停止 <cr><li <cr><li< td=""><td>S - S - F 1 (1) - F</td><td>正常 エラー NV</td></li<></cr></li </cr></li </cr></li </cr>	S - S - F 1 (1) - F	正常 エラー NV					
status		正奴王		1:位置》	3						
備考およ	び属性情	報									
・位置測位中に位置測位開始要求を受けた場合、ERRORを出力します。 ・位置測位を実施していない状態で、測位停止された場合はOKを出力します。 ・他機能部との競合により位置測位が開始できない場合はREJECTを出力します。 ・測位情報は非請求リザルトとしてNMEAフォーマット*1で出力します。											
連結	&V	SIM	Time	PORT							
			S	P2							

^{*1} NMEAフォーマットは位置情報に用いられるデータフォーマットです。

No.039 位置測位方式の設定・取得(+KSLCM)

概要									
コマンド	+KSLCM	KSLCM							
コマンド名	位置測位	立置測位方式の設定・取得							
コマンド内容	位置測位	方式の設	定・取得る	を行います。					
書式									
設定	コマンド	構文	AT+KSLC	:M= <mode><cr></cr></mode>					
	レスポン	ス		F>OK <cr><lf> F>+KSLCM: OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	正常				
			<cr><l< td=""><td>F>ERROR<cr><lf></lf></cr></td><td>エラー</td></l<></cr>	F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
	作用	作用		位置測位方式を設定します。					
参照	コマンド	構文	AT+KSLCM? <cr></cr>						
	レスポンス			F>OK <cr><lf></lf></cr>	正常				
				F>+KSLCM: <mode><cr><lf></lf></cr></mode>	_				
				F>ERROR <cr><lf></lf></cr>	エラー				
	作用	用 位置測位方式を取得します。							
パラメータの定義									
パラメータ名	パラメー	タの型	パラメー	タの詳細	NV				
mode	整数型	1: Assis 2: Base		dalone測位方式(初期値) ted測位方式 対測位方式 ERRORを出力します。	NV				
備考および属性情	報								
備考 ・ 位置測位中に位置			置測位方式	式を設定しようとした場合、ERRORを出力します。					
連結 &V	SIM	Time	PORT						
		S	P2						

No.040 省電力(eDRX)設定・取得(+CEDRXS)

概要						
コマンド	+CEDRXS					
コマンド名	省電力(eDRX)設定・取得					
コマンド内容	省電力 (eDRX) のパラメータを設定・取得します。					
書式						
設定	コマンド構文	载文 AT+CEDRXS=[<mode>[,<act-type>[,<requested_edrx_value>[,<requested_paging_time_window>]]]]<cr></cr></requested_paging_time_window></requested_edrx_value></act-type></mode>				
	レスポンス	<cr><lf>OK<cr><lf> 正常</lf></cr></lf></cr>				
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	範囲エラー			
	作用	省電力(eDRX)設定のパラメータを設定します。				
参照	コマンド構文	AT+CEDRXS? <cr></cr>				
	レスポンス	<cr><lf>+CEDRXS:<sp><act-type>,[<edrx_value>],[<paging_time_window>]<cr><lf><cr><lf></lf></cr></lf></cr></paging_time_window></edrx_value></act-type></sp></lf></cr>	正常			
		<cr><lf>ERROR<cr><lf></lf></cr></lf></cr>	基地局とネゴシエー ションしていない場合			
	作用	省電力(eDRX)設定のパラメータを取得します。				
範囲表示	コマンド構文	AT+CEDRXS=? <cr></cr>				
	レスポンス	<cr><lf>+CEDRXS:<sp>(サポートする<mode>の範囲),(サポートする<act-type>の範囲),(サポートする<requested_edrx_value>の範囲),(サポートする<requested_paging_time_window>の範囲) (CR><lf> <cr><lf>OK<cr><lf></lf></cr></lf></cr></lf></requested_paging_time_window></requested_edrx_value></act-type></mode></sp></lf></cr>				
非請求リザルト	レスポンス	<cr><lf>+KEDRXR:<sp><act-type>,<edrx_value>,<paging_time_windov< td=""><td>w><cr><lf></lf></cr></td></paging_time_windov<></edrx_value></act-type></sp></lf></cr>	w> <cr><lf></lf></cr>			
パラメータの定義						
パラメータ名	パラメータの型	パラメータの詳細	NV			
mode	整数型	省電力(eDRX)設定の有効/無効を設定します。※ダブルクォーテーションは不要です。0:無効1:有効(初期値)その他:ERRORとなります。	NV			
AcT-type	整数型	4:固定(初期値) その他:ERRORを出力します。	NV			
Requested_ eDRX_value	2進数型	eDRX cycleを設定します。 4桁の2進数で設定してください。 ※ダブルクォーテーションが必要です。 0000 5.12秒 0001 10.24秒 0010 20.48秒(初期値) 0011 40.96秒 0100 61.44秒 0101 81.92秒 0110 102.40秒 0111 122.88秒 1000 143.36秒 1001 163.84秒 1010 327.68秒 1011 655.36秒 1110 1310.72秒 1111 2621.44秒 1101と同じ扱い 1111 2621.44秒 1101と同じ扱い	NV			

Requested_	2進数型	進数型 Paging Time Windowを設定します。 NV						
Paging_time_	_		4桁の2進数を設定してください。					
window			※ダブルクォーテーションが必要です。					
Paging_time_	aging_time_ (1.28秒				
window			0001	2.56秒				
			0010	3.84秒				
			0011	5.12秒(初期値)				
			0100	6.40秒				
			0101	7.68秒				
			0110	8.96秒				
			0111	10.24秒				
			1000	11.52秒				
			1001	12.80秒				
			1010	14.08秒				
			1011	15.36秒				
			1100	16.64秒				
			1101	17.92秒				
			1110	19.20秒				
			1111	20.48秒				
備考および属性情報								
備考 ・パラメータをすべて省略した場合、各パラメータには初期値を設定します。								
連結 &	V SIM	Time	PORT					
	0	S	P2					

京セラ株式会社